

Eötvös Loránd Tudományegyetem  
Természettudományi Kar

BSc Szakdolgozat

**Stabil házasítás:  
Közelítő algoritmusok  
implmentálása és tesztelése**

írta: Varga Brigitta

Alkalmazott matematikus szakirány

Témavezető: Király Zoltán egyetemi docens

Számítógéptudományi Tanszék



Budapest  
2010

# Tartalomjegyzék

<b>1. Bevezetés</b>	<b>4</b>
1.1. Definíciók és alapfogalmak . . . . .	4
1.1.1. Optimalizálási feladatok . . . . .	5
<b>2. Stabil házasság</b>	<b>7</b>
2.1. A probléma matematikai modellje . . . . .	8
2.2. Gale-Shapley algoritmus (GS) . . . . .	8
2.3. Férfiak listája szigorú . . . . .	9
2.4. Általános eset . . . . .	10
<b>3. Kórház/Rezidens probléma</b>	<b>12</b>
3.1. A matematikai modell . . . . .	12
3.2. Szigorú listával a rezidensek oldalán . . . . .	12
3.3. Irving-Manlove algoritmusai . . . . .	13
<b>4. Implementálás</b>	<b>14</b>
4.1. Programozási megoldások . . . . .	14
4.1.1. A gráfok elkészítése és fájlmentése . . . . .	15
4.1.1.1. create.cc . . . . .	16
4.1.1.2. create_k.cc . . . . .	17
4.1.1.3. create_pri.cc . . . . .	17
4.1.1.4. create_hr.cc . . . . .	17
4.1.1.5. create_hr_k.cc . . . . .	17
4.1.1.6. create_hr_pri.cc . . . . .	18
4.1.2. Az algoritmusok közös részei . . . . .	18
4.2. Alternatívák az GS algoritmusra . . . . .	19
4.2.1. A GS algoritmus, és változatainak megvalósítása . . . . .	19
4.2.2. GSA1 algoritmus . . . . .	22
4.2.2.1. rmGS . . . . .	22
4.2.3. GSA2 algoritmus . . . . .	23
4.2.3.1. rwGS . . . . .	23
4.2.4. A GSA1 és GSA2 különböző változatai . . . . .	23

<i>TARTALOMJEGYZÉK</i>	3
<b>5. Tesztelés és eredmények</b>	<b>24</b>
5.1. Stabil házasság tesztek . . . . .	24
5.1.1. GSA1 algoritmusok tesztelése . . . . .	26
5.1.2. GSA2 algoritmusok tesztelése . . . . .	26
5.2. hrGSA1 . . . . .	27
<b>6. Utószó</b>	<b>29</b>

# 1. fejezet

## Bevezetés

A szakdolgozatban a Stabil Házásításról (más néven Stabil Párosítás) lesz szó, mely a klasszikus gráfelméleti párosítási probléma kiterjesztése. Ez a probléma sok gyakorlati alkalmazásban előkerül, jelentős szerepet játszik a felsőoktatási felvételi rendszerben, vagy olyan problémákban ahol munkavállalókat kell különböző munkahelyekhez rendelni (pl az egészségügyben illetve a hadseregben). A probléma egyes variánsai különböző egészségügyi transzplantációs protokollokban is hangsúlyt kapnak.

Ebben a fejezetben a definíciókat, és az alapfogalmakat fogjuk tárgyalni.

A második fejezetben a Stabil Házásítás definíciója és speciális esetei szerepelnek, illetve kitérünk a Kórház/Rezidens problémára is, mely a Stabil Házásítás általánosítása. Szó lesz a Gale-Shapley algoritmusról, illetve ennek Király Zoltán által módosított változatairól is. A szakdolgozat célja ezen algoritmusok különböző verzióinak összehasonlítása tesztelesek által, hogy átfogó képet kaphassunk arról, hogy milyen inputokra melyik algoritmusok szolgáltatják az optimálishoz legközelebbi megoldást.

A harmadik fejezet az implementálás folyamatát részletezi a programozási megoldásokkal együtt. A programok mind a C++ programnyelven íródtak.

A negyedik fejezet pedig a tesztelés eredményeit tartalmazza. Elsőként a megfelelő input gráfok generálása a feladat, melyeken az algoritmusok közötti különbségek jól láthatóak. Így tehát többféle gráf készítő algoritmus segítségével mutatjuk be a Stabil Házásításra, és a Kórház/Rezidens problémára adott algoritmusok hatékonyságát, különböző táblázatokon át szemléltetve.

Végül pedig egy rövid összefoglalással zárul a szakdolgozat.

### 1.1. Definíciók és alapfogalmak

Algoritmikus problémák megoldása során gyakran szolgáltatnak jó modellt a gráfok bizonyos objektumok és a köztük lévő kapcsolatok leírásához. A probléma jellegéből adódóan használhatunk irányított vagy irányítatlan, súlyozott vagy súlyozatlan élű, illetve adott esetben páros gráfokat is.

A továbbiakban az irányítatlan páros gráfokkal fogunk foglalkozni, és ezekben keresünk párosítást. Nézzük ezek pontos definícióit:

Definíció (páros gráf): A  $G = (L; E)$  gráf egy páros gráf, ha az  $L$  csúcshalmaz felbontható két nem üres  $U$  és  $V$  részre úgy, hogy  $U \cap V = \emptyset$ ,  $U \cup V = L$ , és ha  $(v_1, v_2) \in E$ , akkor a  $v_1$  és  $v_2$  csúcsok egyike  $U$ -ban, másika pedig  $V$ -ben van.

Definíció (párosítás): Legyen  $G = (L; E)$  egy tetszőleges gráf. Az  $E$  élhalmaz  $E' \subseteq E$  részhalmaza  $G$  egy párosítása, ha a  $G' = (L, E')$  gráfban minden pont foka legfeljebb 1.

Definíció (maximális párosítás): A  $G$  gráf egy  $E'$  párosítása maximális, ha  $G$  minden  $E''$  párosítására  $|E''| \leq |E'|$ .

### 1.1.1. Optimalizálási feladatok

Az  $A$  feladat egy optimalizálási probléma, ha minden  $x$  példányához tartozik egy  $F(x)$  halmaz, a lehetséges megoldások halmaza, és minden  $s \in F(x)$  lehetséges megoldásnak van egy pozitív egész  $c(s)$  költsége (maximalizálási probléma esetén is költségnek nevezzük, és a  $c(s)$  jelölést használjuk). Az optimális költség definíciója  $OPT(x) = \min_{s \in F(x)} c(s)$  (vagy ha  $A$  egy maximalizálási probléma, akkor  $OPT(x) = \max_{s \in F(x)} c(s)$ ). Legyen  $M$  egy olyan algoritmus, amely minden  $x$  példányra egy  $M(x) \in F(x)$  lehetséges megoldást szolgáltat. Azt mondjuk, hogy  $M$  egy  $\varepsilon$  relatív hibájú közelítés, ahol  $\varepsilon \geq 0$ , ha minden  $x$ -re

$$\frac{|c(M(x)) - OPT(x)|}{\max\{OPT(x), c(M(x))\}} \leq \varepsilon.$$

Mivel a költségek pozitívak, ez az arány mindig értelmes. A nevezőben az  $OPT(x)$  helyett azért használjuk a  $\max\{OPT(x), c(M(x))\}$  kifejezést, hogy a definíció a maximalizálási és minimalizálási esetre szimmetrikus legyen. Ezáltal  $\varepsilon$  mindkét esetben 0 és 1 közötti értéket vesz fel. Maximalizálási problémánál, egy  $\varepsilon$  relatív hibájú közelítés olyan megoldást ad, amelyik sohasem kisebb az optimum  $(1 - \varepsilon)$ -szeresénél. Minimalizálási problémánál a kapott megoldás sohasem nagyobb, mint az optimum  $(\frac{1}{1-\varepsilon})$ -szerese. Amennyiben létezik  $\varepsilon < 1$  konstans relatív hibájú közelítés, akkor  $c$ -közelítésről beszélünk, ahol  $c = \frac{1}{1-\varepsilon}$ .

Minden NP-teljes  $A$  optimalizálási probléma esetében a legkisebb olyan  $\varepsilon$  meghatározása érdekel minket, amelyre még  $A$ -nak van polinom idejű  $\varepsilon$  relatív hibájú közelítése. Olykor nem létezik ilyen legkisebb  $\varepsilon$ , tetszőlegesen kis hibát el lehet érni a közelítő algoritmusokkal.

Definíció: Az  $A$  közelítési küszöbje (approximációs hányadosa) azon  $\varepsilon > 0$  számok legnagyobb alsó korlátja, melyekre  $A$ -nak létezik polinom idejű  $\varepsilon$  relatív hibájú közelítő algoritmus.

Egy optimalizálási probléma esetén a közelítési küszöb 0 (tetszőlegesen jó közelítés lehetséges) és 1 (lényegében nem lehet közelíteni) között lehet.

Definíció: Az  $A$  optimalizálási problémához egy polinom idejű közelítő séma (PTAS - polynomial-time approximation scheme) egy algoritmuscsalád, amely minden  $1 > \varepsilon > 0$  esetén  $A$  minden  $x$  példányára egy legfeljebb  $\varepsilon$  relatív hibájú

megoldást ad vissza, és a futási idő az  $|x|$  egy ( $\varepsilon$ -tól függő) polinomjával korlátos. Amennyiben a polinom  $\frac{1}{\varepsilon}$ -től is polinomiálisan függ, teljesen polinomiális sémáról beszélünk (FPTAS).

Definíció (APX): Egy probléma APX-beli, ha létezik olyan  $c$  konstans, melyre van olyan polinom idejű algoritmus, mely  $c$ -közelítő.

Definíció (L-visszavezetés): Legyenek  $A$  és  $B$  optimalizálási problémák. Az  $A$ -nak  $B$ -re való L-visszavezetése egy  $R$  és  $S$  függvényekből álló pár, melyek mindegyike kiszámítható logaritmikus tárral, és rendelkeznek a következő két tulajdonsággal. Elsőként, ha  $x$  az  $A$  egy példánya, akkor  $R(x)$  a  $B$  egy olyan példánya, amelynek optimális költségére teljesül, hogy  $OPT(R(x)) \leq \alpha \cdot OPT(x)$ , ahol  $\alpha$  egy pozitív konstans. Másodszor, ha  $s$  az  $R(x)$  egy tetszőleges megengedett megoldása, akkor  $S(s)$  az  $x$  egy olyan megengedett megoldása, hogy

$$|OPT(x) - c(S(s))| \leq \beta \cdot |OPT(R(x)) - c(s)|,$$

ahol  $\beta$  egy másik, a visszavezetésre jellemző pozitív konstans ( $c$  mindkét esetben a költséget jelöli). Vagyis  $S$  garantáltan egy megengedett megoldását adja  $x$ -nek, amely ráadásul nincs sokkal messzebb az optimálistól, mint az  $R(x)$  adott megoldása.

Állítás: Ha  $(R, S)$  egy L-visszavezetés  $A$ -ról  $B$ -re, az  $\alpha, \beta$  konstansokkal, és a  $B$ -re létezik polinom idejű  $\varepsilon$  relatív hibájú közelítő algoritmus, akkor az  $A$ -ra van polinom idejű  $\frac{\alpha\beta\varepsilon}{1-\varepsilon}$  relatív hibájú közelítő algoritmus.

Következmény: Ha van L-visszavezetés  $A$ -ról  $B$ -re és  $B$ -re létezik polinom idejű közelítési séma, akkor  $A$ -ra is létezik ilyen.

Definíció (APX-nehéz): Egy  $A$  optimalizálási probléma APX-nehéz, ha minden  $B$  APX-beli problémára létezik  $B$ -nek  $A$ -ra való L-visszavezetése.

APX-teljes, ha APX-beli és APX-nehéz.

## 2. fejezet

# Stabil házasság

Adott  $N_U$  férfi egy  $U$  halmazban és  $N_V$  nő egy  $V$  halmazban, továbbá minden személyhez egy preferencia lista, mely adott sorrendben tartalmaz bizonyos személyeket a másik halmazból. Ez a lista határozza meg, hogy kiket fogadnának el párjuknak, és milyen sorrendben. A feladat, hogy keressünk egy olyan  $M$  párosítást a férfiak és nők között, mely stabil, azaz csak elfogadható párokat tartalmaz, és nincs benne blokkoló pár. Egy  $(m \in U, w \in V)$  pár akkor elfogadható, ha  $m$  listáján szerepel  $w$ , és  $w$  listáján is  $m$ . Blokkoló párnak pedig akkor nevezünk egy  $(m, w)$  elfogadható párt az  $M$  párosításra nézve, ha  $m$  listájában is szigorúan előbb van  $w$ , mint a párosításban lévő párja (vagy nincs párja  $M$ -ben), és ugyanígy  $w$  listájában is  $m$  (a pontos definíciót lásd később). Stabil párosítás mindig létezik, és lineáris időben meg is található.

A stabil házasság általánosítása a Kórház/Rezidens probléma, ahol a férfiakat a rezidensek, a nőket a kórházak helyettesítik, továbbá minden  $w$  kórházhoz adott egy  $c(w)$  pozitív egész szám, a kapacitás, azaz az üres pozíciók száma. A kórházaknak és a rezidenseknek is adott a preferencia listájuk, és a rezidensek kórházakba való beosztása a célunk adott feltételek mellett (a pontos definíciót lásd később).

Ha a férfiak és nők listájában is szigorúan meg van határozva a sorrend, akkor minden stabil házasságban ugyanazok a férfiak és nők lesznek szabadok, illetve házasok. Így minden stabil házasság elemszáma ugyanannyi lesz. A Gale-Shapley algoritmus (GS) mindig megad egy ilyen párosítást.

Ha azonban lehetnek akár csak az egyik oldalon is egyenlőségek, akkor ennek megtalálása NP-nehéz problémává válik (Iwama et al. 1999), eltekintve néhány nagyon speciális esettől. Sőt, APX-nehéz, melyet 2003-ban láttak be [6], miszerint 21/19-approximációs algoritmusnál jobbat nem lehet megadni, még akkor sem, ha csak az egyik nemnél engedjük meg a döntetleneket [4]. Ezt tovább finomítva Yanagisawa [5] bebizonyította, hogy ha találunk egy  $(\frac{4}{3} - \epsilon)$ -közelítő algoritmust a Stabil Házasságra, akkor abból könnyen készíthető egy  $(2 - \epsilon)$ -közelítő algoritmus a Minimális Lefogó Csúcsalmaz problémára, és ez arra is vonatkozik, ha a döntetlenek hossza csak 2 lehet. Ha pedig döntetlenek csak az egyik nem esetében lehetnek, akkor a  $(\frac{5}{4} - \epsilon)$ -közelítő algoritmusból elkészíthető

egy  $(2 - \varepsilon)$ -közelítő algoritmus a Minimális Lefogó Csúcshalmaz problémára. Érdekes módon a minimális elemszámú stabil párosítás keresése is APX-nehéz.

Könnyű belátni, hogy 2-közelítő algoritmust egyszerű adni, a döntetlenek véletlenszerű feltörése után a GS algoritmus stabil párosítást ad, és a mérete triviálisan legalább annyi, mint az optimális fele. Az első nem triviális approximációs algoritmust Halldórsson et al. [4] adták, mely  $2/(1 + L^{-2})$ -közelítő, ha csak a férfiaknál vannak döntetlenek és ezek hossza legfeljebb  $L$ ; amennyiben pedig mind a nőknél, mind a férfiaknál lehetnek döntetlenek, de csak 2 hosszúak maximum, akkor egy  $13/7$ -approximációs algoritmust adtak.

Iwama, Miyazaki és Yamauchi [7] 2007-ben egy  $15/8$ -approximációs algoritmust adott közzé. Ennek egy speciális esetét –amikor döntetlenek csak az egyik nemnél vannak megengedve, és ott is csak a lista végén– fejlesztette tovább Irving Manlove [3] egy  $5/3$ -approximációt adva rá.

Abban az esetben, ha a férfiak listája szigorú, Király Zoltán [1] egy  $3/2$ -approximációs algoritmust adott, mely a Kórház/Rezidens problémára is kiterjeszthető (abban az esetben, amikor a rezidensek listája szigorú) ugyanúgy  $3/2$ -approximációt adva rá. Továbbá az általános esetre is szolgáltatott egy algoritmust, mely pedig  $5/3$ -approximációs és szintén lineáris időben fut.

Nézzük tehát először a probléma matematikai modelljét.

## 2.1. A probléma matematikai modellje

A problémát modellezzük egy  $G=(U, V, E)$  irányítatlan páros gráffal, ahol  $U$  és  $V$  a fent említett halmazok, illetve  $E$  az elfogadható párok halmaza, ezek lesznek a gráf élei. A preferencia listákat az élekre írt értékekkel fogjuk eltárolni, úgy hogy minden elfogadható  $(m, w)$  párhoz a  $pri(m, w)$  jelöli az  $m$  szerinti prioritást egy  $1$  és  $N$  közötti egész számmal, és azt mondjuk, hogy  $m \in U$  szigorúan preferálja  $w \in V$ -t  $w' \in V$ -vel szemben, ha  $pri(m, w) > pri(m, w')$ . A preferencia listában lévő egyenlőségeket azonos számokkal jelöljük (pl. ha  $m$  azonosan viszonyul  $w_1, w_2 \dots w_k$ -hoz, akkor  $pri(m, w_1) = pri(m, w_2) = \dots = pri(m, w_k)$ ). Így minden él  $m$  felőli végére a  $pri(m, w)$ -t, míg  $w$  felőli végére pedig  $pri(w, m)$ -et írva könnyen ábrázolhatjuk a gráfot.

Ebben a gráfban keresünk egy  $M$  párosítást. Ha egy  $m \in U$  párosítva van  $M$ -ben, akkor a párját jelölje  $M(m)$ . Ugyanígy a  $w$  párját  $M(w)$ .

Definíció (blokkoló pár): Egy  $(m, w)$  pár blokkoló, ha  $(m, w) \in E \setminus M$  és  $m$  egyedülálló vagy  $pri(m, w) > pri(m, M(m))$  és  $w$  egyedülálló, vagy  $pri(w, m) > pri(w, M(w))$ .

## 2.2. Gale-Shapley algoritmus (GS)

Stabil párosítás keresésére már van egy jól ismert algoritmus, melyet D. Gale és L. S. Shapley [8] tett közzé 1962-ben. Az algoritmus azon alapul, hogy a férfiak kérik meg a nőket a listájuk szerinti sorrendben. A nők pedig az első kérőt ideiglenesen elfogadják, majd minden további kérőnél mérlegelik, hogy az



jobb választás-e, mint az eddigi. Eszerint két eset lehetséges: vagy megtartják az eddigit, és elutasítják az új kérőt, vagy a régit utasítják el, és az új kérő lesz az aktuális párjuk. Az algoritmus akkor ér véget, ha minden férfi vagy párban áll, vagy a listája végére ért.

Kezdetben minden férfi szabad és aktív továbbá minden nő szabad. Minden  $m$  aktív férfi megkéri a listáján szereplő első nőt, legyen ez  $w$ , ha  $w$  elfogadja  $m$ -t akkor  $m$  inaktív lesz, ha pedig nem fogadja el, akkor  $m$  továbbra is aktív marad. Amikor egy férfi a listája végére ér, akkor inaktívvá válik. Minden  $w$  nőre az első férfi aki megkéri az lesz  $M(w)$ , azaz az aktuális párja,  $w$  foglalt lesz, és ettől a ponttól kezdve már nem is válik szabaddá. Később, ha egy  $m'$  férfi megkéri, akkor abban az esetben utasítja vissza, ha  $pri(w, m') \leq pri(w, M(w))$ , ellenkező esetben pedig  $M(w)$ -t utasítja vissza,  $M(w)$  aktív lesz, és  $w$  új párja  $m'$  lesz ( $M(w) := m'$ ). Az algoritmus akkor ér véget, ha minden férfi inaktívvá vált.

Az algoritmus  $O(|E|)$  idő alatt fut le, ha a gráfot éllistával adjuk meg, és rendezett listát kapunk (feltehető, hogy senkinek nincs üres preferencia listája).

### 2.3. Férfiak listája szigorú

Abban a speciális esetben, ha minden férfi preferencia listája szigorú, Király Zoltán [1] adott egy egyszerű algoritmust, ami  $O(|E|)$  időben fut le, ha optimálisan implementáljuk és  $3/2$ -approximációs. A módszer azon alapul, hogy futtat egy GS algoritmust, majd a szabad férfiaknak extra pontokat ad. Ezek után újra aktiválva őket, a listájuk elejéről indítják a kéréseket.

Az extra pontokat  $\pi(m)$ -el fogjuk jelölni minden  $m \in V$  férfira. Kezdetben ez  $\forall m \in U$ -ra  $\pi(m) := 0$ , és minden időpillanatban fennáll, hogy  $0 \leq \pi(m) < 1$  minden férfira. Továbbá új prioritást vezetünk be  $pri'(m, w) = pri(m, w)$ , és  $pri'(w, m) = pri(w, m) + \Pi(m)$  minden elfogadható  $(m, w)$  párra. Belátható, hogy ha egy  $M$  párosítás stabil a  $pri'$ -vel jelölt prioritásokra nézve, akkor az eredetire nézve is az lesz. Az így módosított algoritmust rmGS-nek nevezte el (reduced men-proposal GS). Kiindul egy stabil párosításból és az aktív férfiak listájából, majd megindul a GS, ahol a nők a  $pri'$ -vel jelölt értékek alapján hozzák meg a döntéseiket. Ha van olyan férfi, aki  $\theta$  extra ponttal rendelkezik, és a listája végére ért, akkor növeljük a pontját  $\varepsilon$ -al, és újra aktiváljuk, majd a listája elejéről kezdi a kérést. Legyen  $SM$  a szabad férfiak halmaza, és  $\Pi_0 := \{m \in U : \pi(m) = 0\}$ . Az algoritmus tehát a következő:

GSA1 algoritmus:

```

run GS
FOR  $m \in U$   $\pi(m) := 0$ 
  WHILE  $SM \cap \Pi_0 \neq \emptyset$ 
    FOR  $m \in SM \cup \Pi_0$ 
       $\pi(m) := \varepsilon$ 
       $m$  újra aktív
    run rmGS

```

Állítás: Ez az algoritmus  $3/2$ -es approximációt ad a feladatra.

Bizonyítás: Legyen  $M$  az algoritmus által adott párosítás,  $M_{OPT}$  pedig az optimális stabil párosítás. Vegyük az  $M$  és  $M_{OPT}$  unióját. A közös éleket egy kettő hosszú körként vegyük. Így minden komponense az  $M \cup M_{OPT}$  egy alternáló kör, vagy alternáló út. Egy alternáló utat, melynek mindkét vége  $M_{OPT}$ -ban van, növelő útnak hívják. A növelő út rövid, ha 3 élt tartalmaz. Így elég belátni, hogy minden komponensben maximum  $3/2$ -edszer annyi él van  $M_{OPT}$ -ban mint  $M$ -ben. Ez nyilván igaz minden komponensben, kivéve a rövid növelő utat. Belátjuk tehát, hogy rövid növelő út nem létezhet. Legyen  $M(m) = w$ ,  $M_{OPT}(m) = w' \neq w$ ,  $M_{OPT}(w) = m' \neq m$  és  $m'$ -nek illetve  $w'$ -nek nincs párja  $M$ -ben. Ha  $w'$ -nek nincs párja, az azt jelenti, hogy sosem kérték meg az algoritmus folyamán. Ebből következik, hogy  $\pi(m) = 0$  az algoritmus végén, különben végigkérte volna a listáját (beleérte  $w'$ -t is). Továbbá  $pri(m, w) > pri(m, w')$ , mert a férfiak listáján nincsenek egyenlőségek. Amikor az algoritmus a végére ér  $\pi(m') = \epsilon$  és  $m'$  végigkérte a listáján lévő összes nőt ezzel az extra ponttal, mégis visszautasította többek között  $w$  is. Ez azt jelenti, hogy  $pri(w, m) = pri'(w, m) \geq pri'(w, m') = pri(w, m') + \epsilon$ , tehát  $pri(w, m) > pri(w, m')$ . Azonban ebben az esetben az  $mw$  blokkoló pár  $M_{OPT}$ -ra nézve ami ellentmondás.

## 2.4. Általános eset

A stabil házasság általános esetére Király Zoltán egy  $5/3$ -aproximációs algoritmust adott.

A módszer mente, hogy elsőként, futtatunk egy GSA1-et, majd felcseréljük a férfiak és nők szerepeit, és a nők kapnak extra pontokat. Kezdetben tehát minden nőre  $\pi(w) = 0$  és mindenkor  $0 \leq \pi(w) < 1$ . Továbbá a prioritásokat is újradefiniáljuk:  $pri'(m, w) = pri(m, w) + \pi(w)$  és  $pri'(w, m) = pri(w, m) + \pi(m)$  minden elfogadható  $(m, w)$  párra. Belátható, hogy ha egy  $M$  párosítás stabil  $pri'$ -re, akkor stabil  $pri$ -re nézve is.

Az rwGS algoritmust (reduced woman-proposal GS) az rmGS algoritmushoz hasonlóan definiáljuk. Kiindul egy stabil párosításból. A szabad nők extra pontokat kapnak, és lefut egy GS algoritmus, ahol a nők kérik meg a férfiakat, és a férfiak a  $pri'$  prioritás szerint döntenek. Ám van egy lényeges különbség az rmGS-hez képest, ugyanis ha egy  $w$  nő szabaddá válik az algoritmus folyamán (elveszti a párját), akkor extra pontot kap ( $\pi(w) = \epsilon/2$ ), újraaktiválódik, és a listája legelejéről kezdi el a kéréseit.

Ha valamelyik nő  $\epsilon$ -nál kisebb  $\pi$  értékkel marad egyedül, akkor  $\epsilon$ -ra állítjuk a pontját, és újraaktiváljuk, és a listája legelejéről kezdi a kérést. SW legyen az egyedülálló nők listája és  $\Pi := \{w \in V : \pi(w) \leq \epsilon/2\}$ , és  $\epsilon = 1/2$ .

Az algoritmus a következő:

GSA2 algoritmus:

run GSA1

FOR  $w \in V$   $\pi(w) := 0$

```
WHILE  $SW \cap \Pi \neq \emptyset$   
  FOR  $w \in SW \cup \Pi$   
     $\pi(w) := \epsilon$   
    w újra aktív  
  run rwGS
```

Állítás: Ez az algoritmus  $\frac{5}{3}$ -approximációt ad a Stabil Házásítás általános esetére.

## 3. fejezet

# Kórház/Rezidens probléma

### 3.1. A matematikai modell

Adott egy  $G = (U, V; E)$  páros gráf, ahol  $|U| = N_U$ ,  $|V| = N_V$ .  $U$  elemei a rezidenseket, míg  $V$  elemei pedig kórházakat szimbolizálják, továbbá minden  $w$  kórházhoz adott egy pozitív egész szám  $c(w)$ , a kapacitás (az üres pozíciók száma). A feladat egy olyan  $F \subseteq G$  részgráf keresése (beosztás), melyben minden  $m$  rezidensre foka maximum 1, és minden  $w$  kórház foka maximum  $c(w)$ . Egy  $m$  rezidensre, mely  $F$ -ben be van osztva egy kórházhoz,  $F(m)$  jelöli a megfelelő kórházat. Egy  $w$  kórházra pedig  $F(w)$  jelenti a hozzá beosztott rezidensek halmazát. Egy  $w$  kórház telített, ha  $|F(w)| = c(w)$ . Egy  $(m, w)$  pár blokkoló az  $F$ -re nézve, ha  $(m, w) \in E \setminus F$ , és  $m$  vagy nincs beosztva sehova, vagy  $\text{pri}(m, w) > \text{pri}(m, F(m))$ , ugyanakkor  $w$  nem telített, vagy telített, de  $\text{pri}(w, m) > \text{pri}(w, m')$ , legalább egy  $m' \in F(w)$  rezidensre. Egy  $F$  beosztás stabil, ha nincs benne blokkoló pár.

A GS algoritmus pedig könnyen módosítható úgy HRGS algoritmussá, hogy stabil beosztást adjon a kórház/rezidens problémára.

### 3.2. Szigorú listával a rezidensek oldalán

Abban az esetben, ha a rezidensek listája szigorú a GSA1 algoritmus egy módosításával  $3/2$ -approximációs eredményhez juthatunk. A GS helyett HRGS-t alkalmazunk, az rmGS helyett pedig megadunk egy rmHRGS algoritmust, mely a HRGS egy módosítása lesz. Az  $SM$  halmaz tartalmazza azokat a rezidenseket, akik nincsenek még beosztva, és a  $\Pi_0 := \{m \in U : \pi(m) = 0\}$ .

HRGSA1 algoritmus:

run HRGS

FOR  $m \in U$   $\pi(m) := 0$

    WHILE  $SM \cap \Pi_0 \neq \emptyset$

        FOR  $m \in SM \cup \Pi_0$

```
     $\pi(m) := \epsilon$   
    m újra aktív  
run rmHRGS
```

A HRGSA1 algoritmus úgyszintén  $O(|E|)$  idő alatt fut (amennyiben rendezetten kapjuk a listákat), és egy F stabil beosztást ad.

### 3.3. Irving-Manlove algoritmusai

Robert W. Irving és David F. Manlove [2] 2009-es cikkükben öt algoritmust hasonlítottak össze a Kórház/Rezidens problémára. Két általuk elkészített algoritmust (Heur-H és Heur-R), a fent említett Király-féle hrGSA1 algoritmust, illetve hétféle véletlen algoritmust, melyek a döntetleneket törik fel valamilyen séma szerint. Az egyik a Heur-I, melyben minden döntelent egymástól függetlenül, és véletlen permutációval törünk fel, míg a másik a Heur-C, ahol pedig egy fő sorrend szerint törünk meg minden döntelent. Itt a fő sorrend a férfiak egy véletlen permutációja.

## 4. fejezet

# Implementálás

Manapság jópár programozási nyelv rendelkezésünkre áll, ha programozásról van szó. Többek között a C, C++, C#, Java, és még sorolhatnánk. A választásunkat azonban megkönnyítette, hogy az ELTE Operációkutatás Tanszékén fejlesztik a LEMON-t [9] (Library for Efficient Modeling and Optimization in Networks), mely egy 2003-ban indított projekt. Ez egy C++ template könyvtár, ami a gyakoribb adatsruktúrák, illetve algoritmusok hatékony implementálását tartalmazza, főleg a kombinatorikus optimalizálásra fókuszálva, gráfokkal, hálózatokkal modellezve.

A programokat az ELTE hajos.cs.elte.hu gépén futtattuk le, így a két duál magos processzoron (Intel Pentium 4, 2.80 GHz-es) és 16GB memóriás gépen teszteltük az algoritmusokat.

### 4.1. Programozási megoldások

Gráfok tárolására két fő módszer ismeretes, az egyik az adjacencia-mátrix, a másik az éllista tárolás. A LEMON-ban ezek alapján alkottak többféle struktúrát, melyek közül választhatunk amikor gráfokkal szeretnénk dolgozni. A gráfok tárolására így kétféle adatstruktúra is szóba jöhetett: a *ListGraph* és a *SmartGraph*. A *ListGraph* egy viszonylag gyors és rugalmas, linkelt listákkal való megvalósítása a gráfoknak, míg a *SmartGraph* sokkal egyszerűbb, és memória kímélő megoldás, azonban ennek következtében nem támogatja az élek törlését. Mivel az élek tényleges törlésére nincs szükség az alábbi algoritmusoknál, így a hatékonyság érdekében a *SmartGraph*-ot (a továbbiakban: SG) választottuk. Ennek függvénye a `void addNode()`, `void addEdge(SG :: Node, SG :: Node)`, mely csúcsok és élek hozzáadását teszi lehetővé, továbbá az `SG :: Node u(SG :: Edge)` és `SG :: Node v(SG :: Edge)`, mely egy él egyik, illetve másik végét adja vissza. A  $G$  gráfot tehát egy  $SG\ g$  változóval jelöljük a továbbiakban.

Az  $U$  és  $V$  csúcshalmaz különválasztása a legegyszerűbben úgy lehetséges, hogy az első  $N_U$  csúcs tartozik az  $U$ -ba, a következő  $N_V$  pedig a  $V$ -be. A `g.addNode()` függvénnyel így létrehozunk  $N_U + N_V$  csúcsot a gráfban, melyekhez

rendre a  $0,1,2,\dots,(N_U+N_V-1)$  természetes számokat fogja hozzárendelni a továbbiakban, tehát az `SG :: Node nodeFromId(intn)` függvénnyel az  $n$  sorszámú csúcsot kaphatjuk vissza.

A  $pri(m,w)$  értékek tárolására egy `SG :: EdgeMap < int > pri_m(g)`-t használunk, ami a  $g$  élein értelmezett *Map* struktúra, mely *int*-eket tartalmaz (azaz minden élhez hozzá lehet rendelni egy egész számot, a  $pri(m,w)$ -t, ahol az él két végpontja  $m$  és  $w$ ). Ugyanígy a  $pri(w,m)$  tárolására létrehozunk az `SG :: EdgeMap < int > pri_w(g)`-t.

Így az értékek tárolása megtörtént, azonban minden férfinhoz és nőhöz a preferencia listát is el kell tárolnunk. Ehhez egy `vector < vector < Pair >>`-t hozunk létre, ahol a `Pair` a `pair < SG :: Edge, int >`. Így minden csúcshoz, egy `vector < Pair >` fog tartozni (a csúcs id-jével indexelve) mely a preferencia listáját tartalmazza oly módon, hogy a `vector` minden eleme az élből és a hozzá tartozó  $pri$  értékből álló pár.

Még egy *NodeMap*-et használunk a továbbiakban, *engw* névvel jelölve (`SG :: NodeMap < int > engw(g)`), mely megadja, hogy melyik embernek ki az aktuális párja. Ennek a default értéke -1. Később pedig a párost összekötő él sorszámával írjuk felül. Ezekkel tehát a program három nagyobb részre bontható, a gráf beolvasása, a kezdeti értékek megadása (*init*) és az algoritmus maga. Mivel a gráf beolvasása fájlból történik, így külön program szolgál a tesztgráfok elkészítésére és annak egy fájlba mentésére bizonyos formátumbeli megkötésekkel, hogy utána a beolvasás minél könnyebben történhessen. Így a következő két alfejezetben külön taglalom a gráf elkészítését és fájlmentését. Továbbá az algoritmusok közös részeit, a gráf beolvasását és a kezdeti értékek megadását.

#### 4.1.1. A gráfok elkészítése és fájlmentése

Tesztgráfok elkészítésére többféle algoritmust is használtunk. Néhány lépés azonban közös mindegyikben.

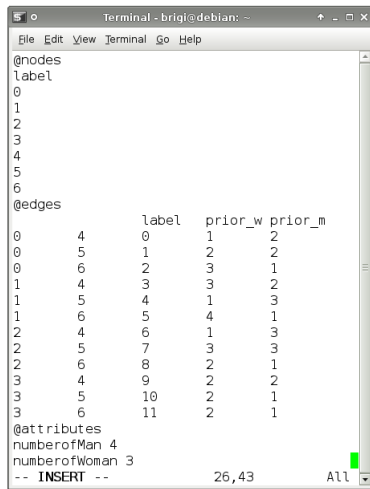
Az első input paraméter mindig az output fájl neve. Ezt azért fontos megadni, hogy többszöri meghívás esetén minden output fájl más nevet viseljen, így nem írják felül egymást. Ezt tehát kötelezően meg kell adni.

A következő két paraméter minden esetben az  $N_U$  és  $N_V$  értékei (azaz a férfiak és nők száma). Nem végez ellenőrzést a program, hogy pozitív egész számot adunk-e meg, minimum egyet-e és esetleg egy reális maximum értéknél kisebbet-e, mert feltételezhető, hogy a felhasználó ezekkel tisztában van. A megadott számok szerint az *addNode()* függvény  $N_U + N_V$ -szeri meghívásával létrehozza a megfelelő számú csúcsot a gráfban.

Ezután a program különböző változataiban más és más séma szerint húz be éleket, és ad meg hozzájuk prioritásokat, melyek alapján a preferencia listák elkészülnek.

Ezek után minden program meghívja a *graphWriter* függvényt, mely egy megadott formátumú output fájl készítését. Paraméterként át kell adni a gráfot, a fájlnevet, továbbá lehetőség van *NodeMap*-ek (pl. *pri\_w* és *pri\_m*), és *int*-ek átadására ( $N_U$  és  $N_V$ ). Így a 2.1-es ábrán látható fájlhoz hasonlóan

menti el a gráfot. A fájlba mentésnek az a lényeges előnye, hogy így külön el lehet készíteni, akár 10, 100 vagy 1000 tesztfájlt is, különböző paraméterekkel, majd mindegyikre több algoritmust is lefuttatni, és az eredményeket táblázatba menteni.



```

Terminal - brigi@debian: ~
File Edit View Terminal Go Help
@nodes
label
0
1
2
3
4
5
6
@edges
      label  prior_w  prior_m
0      4      0          1          2
0      5      1          2          2
0      6      2          3          1
1      4      3          3          2
1      5      4          1          3
1      6      5          4          1
2      4      6          1          3
2      5      7          3          3
2      6      8          2          1
3      4      9          2          2
3      5     10          2          1
3      6     11          2          1
@attributes
numberofMan 4
numberofWoman 3
-- INSERT --                               26,43    All

```

4.1. ábra. példa a GraphWriter függvény által készített fájl szerkezetére

#### 4.1.1.1. create.cc

A `create.cc` a legegyszerűbb változata a generálásnak. A fő paraméterek után még 3-at kér, egyet az élet behúzásához, kettőt pedig a `pri` értékek előállításához.

Az első paraméter (vagy a program által szövegesen bekért érték) egy százalékszám, ami megadja, hogy a lehetséges élek megközelítőleg hány százalékát húzza be (azaz milyen sűrű legyen a gráf). Pontos jelentése, hogy minden élre dob egy véletlenszerű számot  $1$  és  $100$  között, és ha ez a megadott értéknél kisebb, akkor behúzza az élt. Itt és a továbbiakban is, véletlenszám generálására a `drand48()` függvényt és különböző változatait fogjuk használni. A megfelelő modulust használva egyenletes eloszlásban kapunk értékeket a megfelelő tartományból. Jelen esetben a `lrand48()%100` (% jelentése: modulo) értéke  $0$  és  $99$  közé esik, és egyenletes eloszlású. Ez a módszer jól működik kevés csúcsú gráfokra, azonban  $1000$  férfi és  $1000$  nő esetén a gráf maximális élszáma  $1000000$ , így ha az éleknek csak  $3$ - $5$  százalékát húzzuk be, az esetek nagy részében akkor is könnyen található  $1000$  élszámú párosítás.

Az ezutáni két paraméter ( $x,y$ ) nem kötelező. Ha nem adunk meg ilyen értékeket, akkor az alapértelmezett az  $N_U$  illetve  $N_V$ . Az  $x$  és  $y$  azt adja meg, hogy minden  $(m,w)$  élre a program generál egy véletlen számot  $1$  és  $x$  között (ez lesz `pri(w,m)`), majd egy másik véletlen számot  $1$  és  $y$  között (ez pedig `pri(m,w)`). Tehát  $x$ -nek és  $y$ -nak  $1$ -nél nagyobb természetes számoknak kell



lenniük. Ezáltal, ha sok döntetlent szeretnénk a preferencia listákban, akkor kellőképpen kis  $x$  és  $y$  értékekkel ez könnyen elérhető. Viszont nem adható meg a döntetlenek minimális illetve maximális hossza.

#### 4.1.1.2. create\_k.cc

A create\_k.cc esetén arra törekszünk, hogy a maximális párosítás értéke  $k$  körül mozogjon. Erre van egy módszer, miszerint az  $U$  és  $V$  halmazokat is felbontjuk 2 részre, jelöltekre és jelöletlenekre. Egy  $m \in U$  jelöletlen csúcsból  $p$  valószínűséggel húzunk be élt egy  $w \in V$  jelöletlenbe, és  $q$  valószínűséggel egy  $w' \in V$  jelöltbe, továbbá egy  $m' \in U$  jelölt csúcsból tilos élt húzni  $w \in V$  jelöletlenbe, és  $p$  valószínűséggel húzunk be élt egy  $w' \in V$  jelöltbe. Ha az  $U$  halmazból  $n-k/2$  csúcs jelölt (ahol  $n = |N_U| = |N_V|$ ), a  $V$  halmazból pedig  $k/2$ , akkor a maximális párosítás mérete nem lehet nagyobb  $k$ -nál ( $k < n$  esetén).

Ez a generálás az előző általánosítása, ugyanis  $k = 2n$  esetén az előzővel azonos módon működik.

#### 4.1.1.3. create\_pri.cc

Ez a változat arra a feladattípusra készült, ahol max  $L$  hosszúságú döntetlenek lehetnek a preferencia listákon. Erre azt a módszert alkalmazzuk, hogy minden csúcsra megvizsgáljuk a fokszámot (legyen ez  $d$  a továbbiakban), és generálunk véletlen számokat 1 és  $L$  között úgy, hogy az összegük  $d$  legyen ( $d_1 + d_2 + \dots + d_l = d \forall d_i \ 1 \leq d_i \leq L$ ). Majd létrehozunk egy tömböt, ahova beírunk  $d_1$  db 1-es,  $d_2$  db 2-es...  $d_l$  db  $l$ -est, majd egy véletlen permutációt készítünk. Ezután pedig a tömbön végighaladva minden kimenő élre kiosztjuk a tömb sorra következő elemét.

Tehát a fő paraméterek után sorban az  $L$ ,  $k$ ,  $p$  és  $q$  értékeket kell megadni, ahol  $k$ ,  $p$  és  $q$  a create\_k.cc részben leírt paramétereket jelöli.

#### 4.1.1.4. create\_hr.cc

A create\_hr.cc a Kórház/Rezidens (HR) problémához készít gráfot. Itt az első  $N_U$  csúcs a rezidenseket szimbolizálja, míg a következő  $N_V$  a kórházakat. A fő paraméterek itt is ugyanazok, majd sorban a  $p$ ,  $x$ ,  $y$ , mint a create.cc esetében. Majd végül 1 vagy 0 aszerint, hogy a kórházak kapacitásai véletlen számok legyenek-e, vagy azonosak. Ha 0, akkor minden kórház kapacitása  $N_U/N_V$  egészrésze, ha pedig 1 akkor  $N_U$  db pozíciót osztunk ki véletlenszerűen a kórházak között, majd egy kórház kapacitása a rá osztott pozíciók összege lesz.

#### 4.1.1.5. create\_hr\_k.cc

Úgyisintén a kórház/rezidens problémához készít gráfot. A fő paraméterek ugyanazok, majd sorban  $k, p, q, x, y$  és a végén a  $0,1$  érték valamelyike. Működése hasonló a create\_k.cc-hez, kijelöl  $n-k/2$  rezidentst, és néhány kórházat úgy, hogy megközelítőleg  $k/2$  legyen a kapacitásuk összege. Ezután a jelöletlen

rezidensből jelöletlen kórházba  $p$  valószínűséggel megy él, míg a kijelöltbe  $q$  valószínűséggel, és jelölt rezidensből jelöletlen kórházba nem mehet él, jelöltbe pedig  $p$  valószínűséggel. Az  $x, y$  paraméterek a prioritások maximumát adják, mint az előző esetben is.

#### 4.1.1.6. create\_hr\_pri.cc

A `create_hr_k.cc` változata, melyben a preferencia listákon maximálisan  $L$  hosszú döntetlenek lehetnek csak. A főparaméterek után így sorban az  $L, k, p, q$  értékeket kell megadni, ahol a  $k, p$  és  $q$  a fent említett paraméterek.

### 4.1.2. Az algoritmusok közös részei

Ezek után a program betölti a gráfot, mellyel dogozni kívánunk. Meghívja a `graphReader` függvényt a gráf nevével, ahova menteni kívánjuk, illetve az output fájl nevével, ahonnan beolvassuk. Betölthetőek továbbá a  $pri(w, m), pri(m, w)$  értékek, és az  $N_U, N_V$  számok is.

Utána a gráf és a  $pri$  értékek szerint beállíthatóak a változók kezdeti értékei. A férfiakat betesszük egy `enableMen` adatstruktúrába, mely azokat a szabad férfiakat fogja mindenkor tartalmazni, melyeknek a listája még nem üres. Az algoritmus folyamán ebből fogunk választani férfiakat, akik megkérlik a listájukon soron következő nőt, így ennek a struktúrának a megválasztása a legkérdésesebb, hiszen az elemek tárolásának és kivételének sorrendje nagyban hatással van az algoritmus menetére. Erre a későbbiekben még vissza fogunk térni, sőt, többféle struktúrát is megvizsgálunk.

Létrehozunk egy `NodeMap`-et (`SG :: NodeMap engw(g)`), melyben tároljuk minden csúcshoz, az aktuális párját, méghozzá az őket összekötő él sorszámával. Így a  $-1$  érték jelenti, ha nincs párja, ha pedig van, akkor a  $g.u$  (az élhez tartozó férfit adja meg) vagy  $g.v$  (az élhez tartozó nőt adja meg) függvényekkel megkaphatjuk a párjukat.

A preferencia listákat minden személyre egy `vector < Pair >` struktúrában tároljuk, ahol a `Pair` a `pair < SG :: Edge, int >` rövidítése. Így tehát a C++ `sort` algoritmusával, és egy jól meghatározott rendező függvénnyel minden preferencia lista előállítható az adott  $pri$  értékekből. Mivel minden személyre van egy ilyen lista, ezért egy `vector`-ban tárolhatjuk ezeket a `vector`okat (`vector < vector < Pair >>`) a csúcs sorszámával indexelve.

Az algoritmus folyamán ezekben a listákban fogunk végigmenni (későbbiekben van hogy többször is), így tárolnunk kell, hogy éppen melyik lista hányadik eleménél tartunk. Erre szolgál a `SG :: NodeMap priq_num(g)`, mely kezdetben  $0$ , mutatva, hogy minden listának a legelején állunk. A továbbiakban pedig az  $i$  sorszámú férfira a `priq[i][priq_num]` adja meg a lista aktuális elemét. Amennyiben pedig a lista végére értünk, a `priq_num` értéke a lista hossza lesz, így a lista hosszából kivonva ezt az értéket  $0$ -t kapunk ha a listát végigkérte már a férfi.

## 4.2. Alternatívák az GS algoritmusra

A GS algoritmusban nincs meghatározva, hogy a szabad férfiak közül milyen módszerrel válasszuk ki a következőt. Ezzel a kérdéssel foglalkozva négyféle lehetséges esetet vizsgálunk meg, melyekben ezen férfiakat különböző adatszerkezetekben tároljuk (halmaz, sor, verem, elsőbbségi sor). Illetve az ötödik, amikor véletlenszerűen választjuk ki közülük a következőt. Az aktív férfiakat tehát az alábbi struktúrákban tároljuk:

- A(halmaz) Ebben az esetben egy halmaz, a C++ Set nevű struktúrája. A halmaz elemein egy iterátorral haladunk végig, mely a `begin()` mutatótól halad, amíg az `end()`-et el nem éri.
- B(sor) Itt egy sor, a C++ Queue struktúrája. Ebben a `front()` függvény megadja a sor legelső elemét, a `pop()` törli ezt, a `push()`-al pedig betehetünk egy új elemet, mely így a sor végére kerül.
- C(verem) Itt egy vermet használunk, a C++ Stack struktúráját. Itt a `top()` függvénnyel érhető el a legfelső elem, mely a `pop()`-al törölhető a veremből, és a `push()`-al helyezhetünk új elemet be. Érdekessége, hogy ha egy férfit visszautasítanak, és folytatja a kérést a listájáról, akkor rögtön ő kérhet megint, egészen addig, amíg nem talál egy nőt aki elfogadja, vagy a listája végére ér. Ekkor töröljük a veremből, és kerül sorra a következő férfi.
- D(elsőbbségi-sor) Egy elsőbbségi sor az *enableMen*, a C++ Priority Queue struktúrája, és minden férfit azon értékek szerint tárolunk, hogy a listájukon még hány nő szerepel, akit megkérhetnek. Ez azért lehet hasznos, mert a nők akkor váltanak az új kérésre, ha az szigorúan jobb mint az előző, ezáltal az azonosra értékelték közül az van jobb helyzetben, aki elsőként kéri meg a nőt.
- E:(véletlen) Végül pedig egy vektort használunk és a soron következő férfit egy véletlen algoritmus segítségével választjuk ki.

### 4.2.1. A GS algoritmus, és változatainak megvalósítása

Minden algoritmus egy *while* ciklussal indít, hiszen addig tart az algoritmus, amíg minden férfi inaktívvá válik. Azaz az *enableMen* üres lesz. A méretét a *size()* függvénnyel lehet lekérni, így amíg ez nem egyenlő 0, addig fut az algoritmus.

Ezután kiválasztunk egy aktív férfit. Majd két részre válik az algoritmus egy *if-else* ciklussal. Amennyiben a választot férfinak már nincs a listáján nő (a *priq\_num* aktuális értéke pontosan a preferencia listájának a hossza), abban az esetben *m* inaktívvá válik és töröljük *m*-et az *enableMen*-ből.

Ha még van a listáján nő, akkor az *else* ágon megyünk tovább. Ebben az esetben megnézzük a listáján lévő soron lévő nőt. A `priq[g.id(m)][priq_num].first`

jelenti az élt, mely  $m$ -et  $w$ -vel köti össze, ezt  $e$ -vel jelölve  $w = g.v(e)$  lesz a megfelelő nő.

Ezután válik ismét két részre aszerint, hogy  $w$  foglalt-e vagy szabad. Amennyiben szabad ( $engw[w] == -1$ , azaz a kezdeti érték), akkor  $m$  lesz az új pár, és beállítjuk a megfelelő változók értékeit:  $m$  és  $w$  párok lesznek ( $engw[m] = g.id(e), engw[w] = g.id(e)$ ). Továbbá töröljük az `enableMen`-ből az  $m$  férfit, illetve  $m$  listájában előre lépünk egyet (`priq_num[m]++`).

Ha nem volt szabad  $w$ , akkor  $m_$  jelöli a aktuális párját, és  $e_$  (ami a `g.edgeFromId(engw[w])` függvénnyel kapható) a pároshoz tartozó él.

Ezután ismét egy *if-else* ciklus bontja két részre az algoritmust. Ha az  $m$ -et  $w$  jobban kedveli, mint  $m_$ -t (azaz `pri_w(e) > pri_w(e_)`), akkor az  $m$  lesz az új párja  $w$ -nek, és beállítjuk a változók értékeit:  $m$  és  $w$  párok lesznek ( $engw[m] = g.id(e), engw[w] = g.id(e)$ ), míg  $m_$ -nek nincs párja ( $engw[m_] = -1$ , ez a kezdeti értéke az `engw`-nek), továbbá  $m$  listájában lépünk egyet (`priq_num[m]++`), majd töröljük  $m$ -et az `enableMen`-ből.

Abban az esetben, ha  $w$  nem kedveli jobban  $m$ -et mint  $m_$ -t, akkor  $m$  listájában lépünk egyet. Ezzel az algoritmus véget is ér.

Nézzük tehát kérdéses műveleteket az 5 féle megvalósításnál.

Elem kivétele az `enableMen`-ből:

- A: Az `enableMen` egy `set < SG :: Node >`, így az ezen értelmezett iterátorral kell végigmennünk az elemeken egy `for` ciklussal. A program elején a `typedef set < SG :: Node >:: iterator SetIt` program-sorral az iterátorra ezentúl `SetIt`-ként lehet hivatkozni a rövidítés kedvéért. Ezzel tehát a `for` ciklus a következő lesz:  
`for(SetIt enableMen.begin(); m! = enableMen.begin(); m++)`. A továbbiakban tehát  $m$  helyett  $*m$ -el hivatkozhatunk az adott férfira.
- B: A `Queue`-nál a `front()` függvény visszaadja az első elemet, így az `m = enableMen.front()` után  $m$ -el hivatkozhatunk a férfira.
- C: `Stack`-nél az előzőhöz hasonlóan az `m = enableMen.top()` sor szükséges.
- D: `Priority_Queue` esetében az `m = enableMen.top().first` szükséges, hiszen az elsőbbségi sor minden eleme egy pár, melynek első tagja a férfi, a második pedig egy számérték, és a `first`-el hivatkozhatunk az első tagra.
- E: A véletlenszerű esetben az `enableMen` aktuális elemszáma (`enableMen.size()`) alapján generálunk egy számot, majd az `enableMen` ezen indexű eleme lesz az aktuális férfi. Tehát egy `int` típusú `num` változót hozunk létre, ez lesz a véletlen szám modulo a méret (`rand()%enableMen.size()`). Majd `m = enableMen[num]`.

Elem törlése az `enableMen`-ből:

- A: Itt mivel az `m` egy iterátor volt, ezért az `enableMen.erase(m)` segítségével egyszerűen törölhetjük az `m`-et, akárhol foglal is helyet a struktúrában.
- B: Ebben az esetben csak a legelső elem törlése lehetséges az `enableMen.pop()` függvénnyel.
- C: Stack esetében is az `enableMen.pop()` függvény törli a legfelső elemet, azonban figyelni kell rá, hogy amit törölni szeretnénk biztos, hogy a legfelső helyen legyen. Ez akkor fontos, amikor az aktuális férfi olyan nőt kér meg, akinek van párja, de jobbnak bizonyul, mint a régi férfi. Ekkor ugyanis a régi férfi bekerül az `enableMen`-be, és előbb kell törölni az aktuálisat, majd betenni a régit, különben ahogy betesszük a régi férfit az lesz a legfelső elem, és őt törölnénk a `pop()` függvénnyel.
- D: Az elsőbbségi sor esetében is a `pop()` függvénnyel törölünk, azonban a sorrendre itt is figyelni kell. A C-nél említett eset itt is előfordulhat, minden olyan esetben, amikor a régi férfinak kevesebb nő van a listáján, mint az aktuálisnak. Továbbá abban az esetben, amikor az aktuális férfit visszautasítja a nő, és újból visszakerül az `enableMen`-be, akkor előbb töröljük, majd csökkentjük a listáját egyel, és újra betesszük, így az egyel kisebb értékkel kerül az elsőbbségi sorba.
- E: Itt egy vectorban vannak tárolva a férfiak, és a vectornak csak az utolsó elemét lehet törölni a `pop_back()` művelettel. Így amennyiben a `num` változóval jelzett elemet kell törölni, a vector utolsó elemét (mivel 0-tól számoz, ezért a `(méret-1).elem` az utolsó) bemásoljuk a `num` indexű helyre, majd töröljük az utolsó elemet. Azaz `enableMen[num] = enableMen[enableMen.size() - 1]; enableMen.pop_back()`.

Új elem behelyezése az `enableMen`-be:

- A: `m` behelyezése az `enableMen.insert(m)`-el történik.
- B: Itt az `enableMen.push(m)`-el történik, és értelemszerűen a lista végére kerül.
- C: Itt is az `push(m)`-et használjuk, azonban a verem legtetejére kerül.
- D: Itt az `enableMen.push()` függvényt használjuk, a `pair < SG :: Node, int > (m, priq[g.id(m)].size())` paraméterrel, ami azt jelenti, hogy készít egy párt, az `m` csúcsból, és a hozzá tartozó `priq` méretéből. Majd a méret szerint teszi az elsőbbségi sor megfelelő helyére.
- E: Itt a `push_back(m)` függvénnyel lehet elemet beilleszteni a vector végére. Azonban mivel az algoritmus közben csak akkor teszünk be új elemet, amikor az aktuális férfi (`m`) egy másik (`m_`) helyére

kerül, így az `enableMen`-ben az aktuális (*num* sorszámú) férfi helyére kerülhet a párját vesztett férfi, ezáltal nincs szükség elem törlésére és a `vector` mérete változatlan lesz. Ez pedig az `enableMen[num] = m_` művelettel könnyedén megoldható.

### 4.2.2. GSA1 algoritmus

Az előzőektől eltérve itt két algoritmust futtatunk, egy `GS`-t és egy `rmGS`-t a `GSA1` algoritmus részeként. Így lesz egy header file (`GS.h`), ahol a két algoritmus meg van írva, és ezt hívja meg a `GSA1.cc`, mely maga a `GSA1` algoritmust tartalmazza.

A `GSA1.cc` egyetlen input paramétere egy fájl név lesz, mely tartalmazza a gráfot, amivel dolgozni akarunk. Egy ellenőrzéssel indul a program (adunk-e meg paramétert, ha igen, létezik-e ilyen névvel fájl). Majd egy `vector < int > matching` fogja tartalmazni a párosításban szereplő élek sorszámát, ezt a `vector`-t adjuk át minden algoritmusnak, és minden algoritmus outputja egy ilyen vektor lesz. Így a `GS` és `rmGS` algoritmusok meghívása után a `matching` mérete adja a párosítás élszámát.

A `GS.h` header fájl tehát tartalmazza a `GS` algoritmust, mint függvényt, melynek outputja egy `vector < int >` a párosításbeli élek sorszámával, inputja pedig `char*` a fájlnev. Ezután következik a `rmGS` algoritmus, melynek outputja úgyszintén egy `vector < int >`, inputja viszont két paraméterből áll, a fájlnev és az eddigi megoldás (`vector < int >`).

#### 4.2.2.1. rmGS

Az `rmGS` a `GS` algoritmus egy módosítása, így nagyrészt a program is egyezni fog. A különbségek között az első, hogy itt bevezetünk egy újabb `NodeMap`-et, mely `float` típusú értékeket tartalmaz, ez lesz a `SG :: NodeMap < float > pii(g)`, mely a  $\pi$  értékeket fogja tárolni minden csúcsra. Az inicializálásnál is lesz egy plusz lépés, miszerint a kiinduló párosítás szerint rögzítjük az `engw` és `priq_num` értékeket. Ennek módja, hogy egy ciklussal végigmegyünk a vektoron, melyben az párosításbeli élek sorszámai vannak, majd a két végpontját lekérjük, így az `engw` értékek könnyen beállíthatóak, illetve a preferencia listákon végigmegyünk és megkeressük az aktuális párt, és rögzítjük ennek helyét a listában, hogy a későbbiekben innen folytathassuk tovább a kéréseket amennyiben az adott férfi szabaddá válna. Az inicializálás végén pedig minden pár nélküli férfi aktív lesz, és indulhat az algoritmus.

Az aktuális aktív férfi kiválasztása után két részre bomlik az algoritmus, mint ahogy a `GS` esetében is. Ha a férfi preferencia listája végére ért, és már nincs kit megkérnie, akkor ellenőrizzük, hogy a `pii` hozzá tartozó értéke 0-e. Ha igen, akkor epszilontra változtatjuk, és a `priq_num` 0-ra állításával a listája elejéről kezdheti a kéréseket a módosított prioritásokkal. Ha pedig nem volt a `pii` 0, akkor csak inaktívvá válik.

Abban az esetben viszont, ha még nem volt a preferencia listája végén, akkor a `GS`-hez hasonlóan folytatjuk, egyetlen változtatás, hogy ha volt a kiszemelt

nőnek párja, akkor az összehasonlítás nem a  $\text{pri\_w}[e] > \text{pri\_w}[e\_]$  függvény kiértékelésével, hanem a  $\text{pri\_w}[e] + \text{pii}[m] > \text{pri\_w}[e_] + \text{pii}[m\_]$  kiértékelésével, ahol (az  $e$  él köti össze  $m$  és  $w-t$ ,  $e\_$  pedig  $m\_$  és  $w-t$ ).

### 4.2.3. GSA2 algoritmus

A GSA2 algoritmus pszeudo kódjából látható, hogy a GS, rmGS, illetve rwGS algoritmusokat hívja meg. Tehát ebben az esetben a header fájl 3 algoritmust fog tartalmazni.

#### 4.2.3.1. rwGS

Az rwGS egy lényeges dologban eltér a GS és rmGS algoritmusoktól, miszerint itt felcserélődnek a szerepek, és a nők kérik meg a férfiakat, továbbá a nők kapnak plusz pontokat. Itt tehát az inicializálás során fontos, hogy a `priq` vektort a nők sorszámával indexeljük, és az  $e$  élhez a  $\text{pri\_w}[e]$  értékek kerülnek be. Ebben az esetben is egy párosításból indulunk ki, tehát az `engw` értékeket be kell állítanunk aszerint, azonban a `priq_num` értékeket nem, mert ha egy nő az algoritmus folyamán szabaddá válik, akkor a listája legelejéről kezdi a kéréseket, nem pedig a volt párjától kezdve. Az inicializálás végeztével pedig minden pár nélküli nőt aktívvá teszünk.

Kezdődhet az algoritmus, melyben most az aktív nők közül választunk, így a struktúra neve is `enableMen` helyett `enableWomen` lesz. Működése teljesen hasonló az `rmGS`-hez, csak a szerepek megcserélésével.

### 4.2.4. A GSA1 és GSA2 különböző változatai

A GS algoritmusnak a már említett 5 verziója alapján elkészítettük az `rmGS` és `rwGS` 5-5 verzióját is, melyeket kombinálva 25 féle GSA1 algoritmus, illetve 125 féle GSA2 algoritmushoz jutottunk.

A `GSA1_AA-EE.cc` a GSA1 algoritmus 25 verziójának futtatására készült, mivel mindegyik GS és `rmGS` a header fájlban egy-egy függvényként szerepel, így egy függvény pointerrel a legcélszerűbb végigmenni a változatokon. Ez a pointer a GS esetében tehát egy `vector < int > *(p_GS[5])(char*)` típusú pointer, míg az `rmGS` esetében egy `vector < int > *(p_rmGS[5])(char*, vector < int >, float)`. Ezek után a `p_GS[0] = GS_A`, `p_GS[1] = GS_B` ... `p_GS[4] = GS_E` és ugyanígy a `p_rmGS[0] = rmGS_A` ... `p_rmGS[4] = rmGS_E` sorokkal megadhatjuk, hogy a pointernek mely függvényekre mutassanak, majd két egy más ba ágyazott ciklussal könnyen végigmehetünk mind a 25 algoritmuson. `p_GS[i]` majd `p_rmGS[j]`  $\forall i, j$ .

A `GSA2-AAA-EEE.cc` nagyon hasonlóan működik az előzőhöz, csak itt még a `vector < int > *(p_rwGS)(char*, vector < int >, float)` pointert is be kell vezetni, és ezek lesznek az `rwGS_A,B,C,D` és `E` változataira készített függvények. Majd három egymásba ágyazott `for` ciklussal mind a 125 verzió futása megoldott, így könnyen lehet vizsgálni, hogy melyik adja a legnagyobb outputot, a legkisebbet, mennyi az átlaguk, és így tovább.

## 5. fejezet

# Tesztelés és eredmények

### 5.1. Stabil házasság tesztek

Elsőként a `GS_break` és a `GS_A-E` működését vizsgáltuk, ahol a `GS_break` azt az algoritmust jelenti, ahol feltörünk minden döntetlent, majd sima GS-t futtatunk. A férfiak és nő száma a továbbiakban végig 1000-1000 lesz.

Elsőként a gráfokat a `create.cc` programmal készítettük el. Az első paraméter (azaz az élek behúzásának valószínűsége) elég magas értékeire annyi él van a gráfban, hogy könnyedén találunk maximális párosítást (1000 éllel), amennyiben pedig a következő két paramétert állítjuk túl nagyra, akkor a preferencia listákban minimális lesz a döntetlenek száma és hossza, így az algoritmusok nem adnak lényegesen eltérő elemszámú párosításokat. Még abban az esetben is, ha a  $p=3$ , azaz az élek 3%-át húzzuk csak be, és a prioritások 1-10-ig mennek mind a nők, mind a férfiak szemszögéből, az algoritmusok 990 alatti eredményeket csak extrém esetekben adnak, így az eredmények túl közeliak egymáshoz ahhoz hogy következtetéseket tudjunk levonni belőlük (lásd 5.1 táblázat), így ezt a gráf készítő algoritmust a továbbiakban nem használtuk. Mivel minden gráfra az algoritmusok által talált párosítások méretei függenek az adott gráftól, így csak egymáshoz képest vizsgáltuk az algoritmusokat, pontosabban mindegyik algoritmust a `GS_break`-hez mértük, hogy mennyivel nagyobb élszámú párosítást talál (pozitív szám), vagy mennyivel kisebbet (negatív érték), ezeket az értékeket mutatják a táblázatok.

Következő lépésként a `create_k.cc` programmal készítettünk gráfokat, ennek

10 gráf	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	-2	-4	-2	-3	-2
max	2	4	2	4	2
átlag	-0.4	-0.8	-0.1	-0.8	-0.5
szórás	1.65	2.3	1.1	2.15	1.84

5.1. táblázat. `create.cc`, 10 gráf,  $p=3$  (prioritások 1-10-ig)



1-3 prior	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	-33	-39	-8	30	-32
max	2	-12	11	51	-7
átlag	-17.7	-22	1.5	39.5	-15.5
szórás	9.12	8.81	6.07	6.27	7.53

5.2. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, k=800, p=q=5 (a prioritások 1-3-ig mennek)

1-5 prior	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	-22	-26	-6	22	-22
max	-2	-1	11	35	-2
átlag	-15.1	-16	-1.4	27.7	-15
szórás	6.99	7.37	4.85	3.56	6.84

5.3. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, k=800, p=q=5 (a prioritások 1-5-ig mennek)

előnye, hogy a k értékkel lehet beállítani, hogy a maximális párosítás mérete k körül mozogjon, illetve kétféle paraméterrel is szabályozhatjuk az élsűrűséget (p és q). A továbbiakban elég a k=800 esettel foglalkozni, mert ez elég nagy érték ahhoz, hogy az algoritmusok akár 50 körül értékekkel is eltérhetnek egymástól. Amennyiben a prior\_w és prior\_m értékeket lerögzítjük, és a p,q értékeket pedig csökkentjük (pl. 50-40-30-20-10-5-3-2) megfigyelhetjük, hogy a p=q=5 illetve ennél kisebb értékek esetén talál a GS\_D algoritmus 800-nál kisebb élszámú párosítást. Így a továbbiakban csak az 5-nél kisebb p és q értékekkel fogunk foglalkozni. Ha pedig állandó p és q értékek mellett a prioritásokat változtatjuk, akkor megfigyelhetjük, hogy kis értékre (pl. 3) a GS\_D mindig 800-at talál, míg növelve a prior\_w, prior\_m értékeket, egyre kevesebb élszámú párosítást talál. Az alábbi táblázatokban láthatjuk az eredményeket (5.2, 5.3 illetve 5.4-es táblázat).

Felmerülhet a kérdés, hogy elengedő-e 10 gráfra futtatni az algoritmusokat, vagy több inputra van-e szükség. Az következő két ábra közül az elsőn 10 gráfra lefuttatva láthatjuk az algoritmusok közti különbségeket, a második ábrán pedig még további futtatások után (100 gráf) adott értékek alapján ugyanez a táblázat (5.5 és 5.6-os táblázat). Látható tehát, hogy az eredmények nem változnak lényegesen a további futtatások alatt sem, így 10 gráfra történő futtatással

1-10 prior	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	0	-22	-12	13	-19
max	19	-1	7	24	-1
átlag	8.3	-9.7	-1	18.2	-8
szórás	6.14	6.79	5.37	3.96	6.48

5.4. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, k=800, p=q=5 (a prioritások 1-10-ig mennek)

10 gráf	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	-22	-27	-12	9	-25
max	-2	-3	7	20	0
átlag	-9.9	-9.7	-1.6	15.8	-10.2
szórás	5.95	6.67	5.15	3.08	6.68

5.5. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, 1000 férfi, 1000 nő, k=800, p=10, q=10 (prioritások 1-10-ig mennek)

100 gráf	GS_A	GS_B	GS_C	GS_D	GS_E
min	-22	-27	-12	6	-25
max	3	1	10	26	2
átlag	-10.21	-10.17	-0.39	16.97	-9.9
szórás	5.28	5.41	4.78	3.91	5.31

5.6. táblázat. create\_k.cc, 100 gráf, 1000 férfi, 1000 nő, k=800, p=q=10 (prioritások 1-10-ig mennek)

reprezentatív mintát kapunk.

### 5.1.1. GSA1 algoritmusok tesztelése

Ahhoz, hogy a GSA1 25 féle verziója közötti különbséget meglássuk, olyan gráfokon kell tesztelni, ahol a GS még feltehetőleg nem az optimálisat adja. Így tehát azokon az inputokon, melyekre a GS\_D adott egy 1000 vagy k=800-as tesztek esetében 800 élszámú párosítást, nem végeztünk további teszteket GSA1-re.

A create\_k általi tesztek közül tehát érdemes a k=800, p=q=5 (vagy kevesebb) és prior\_m=prior\_w=10 értékekre vizsgálni a GSA1 algoritmusokat. Ezt látunk a 5.7-es táblázatban. Átlagosan az GS\_D és valamely rmGS algoritmust használó verziók adják a legjobb megoldást, azonban ez nem minden esetre igaz. Ebben a speciális tesztfájlban, melyből a táblázat készült, a 7. és 10. gráfokra például a BD találta a legnagyobb elemszámú párosítást, míg a 9. gráfra a BA, BB, és BE egyaránt legjobbat adott.

Amennyiben pedig a create\_pri.cc algoritmussal készítjük a gráfokat azt vehetjük észre, hogy ha a döntetlenek maximális hossza kicsi (pl. L=2), akkor az algoritmusok által adott megoldások csoportosíthatóak aszerint, hogy melyik GS algoritmust használtuk, és ezeken a csoportokon belül az rmGS különböző változatai nem adnak lényegesen különböző megoldást. Az L paraméter növelésével a csoportokon belül nagyobb különbségek is megfigyelhetők, L=10 esetén már 4-5 érték különbségek is megjelennek.

### 5.1.2. GSA2 algoritmusok tesztelése

A GSA2 125 féle verziója miatt az előző táblázatokhoz hasonlókat készíteni nem érdemes, mert nem lehet átlátni. Azonban itt is megfigyelhető néhány jelen-

GS_AA-EE	AA	AB	AC	AD	AE	BA	BB	BC	BD	BE
min	14	15	13	17	14	13	14	15	14	14
max	25	25	25	26	25	25	25	25	26	25
átlag	19.4	19.5	19.7	20.7	19.4	19.9	20	19.6	20.6	19.9
szórás	3.89	3.80	4.42	3.68	4.06	3.63	3.43	3.62	3.86	3.63
CA	CB	CC	CD	CE	DA	DB	DC	DD	DE	
15	15	14	15	15	17	18	16	17	18	
25	25	25	25	25	27	27	26	27	27	
19.3	19.4	20.1	19.8	19.3	21.9	21.9	21.2	21.8	21.7	
3.80	3.53	3.69	3.35	3.62	3.21	2.96	3.25	3.19	2.98	
EA	EB	EC	ED	EE						
16	16	15	16	15						
24	25	23	24	24						
19	20.3	19.5	19.7	19.7						
3.33	2.79	3.02	2.83	3.36						

5.7. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, 1000 férfi, 1000 nő, k=800, p=q=5 (prioritások 1-10-ig mennek)

ség. Először is, itt is 5-ös csoportokra lehet bontani az algoritmusokat, aszerint csoportosítva, hogy a GS és rmGS melyik verzióját használjuk, mert ezeken a csoportokon belül a kapott megoldások nagyon közel állnak egymáshoz. Így az 5.8-as táblázaton megfigyelhetjük, hogy ezen ötös csoportok átlagolva milyen megoldásokat adnak.

## 5.2. hrGSA1

A hrGSA1 algoritmus 25 féle verziója és az Irving-Manlove féle Heur-I és Heur-C algoritmusok összehasonlítása alapján a hrGSA1 nagyon jó eredményeket mutatott, ami elvárható is két véletlen algoritmussal szemben.

GS_ AAA-EEE	AAx	ABx	ACx	ADx	AEx	BAx	BBx	BCx	BDx	BEx
min	21	21	22	22	22	22	22	23	24	22
max	35	35	34	35	35	36	36	37	37	36
átlag	28.7	28.7	28.6	29.7	298.8	30.7	30.7	29.9	31.4	30.5
szórás	5.2	5.39	4.64	4.76	5.14	4.27	4.32	4.17	4.11	4.31
CAx	CBx	CCx	CDx	CEx	DAx	DBx	DCx	DDx	DEx	
20	20	22	22	20	23	23	25	24	23.8	
34	34	33	34	33.6	38	38	38	38	38	
28.9	28.8	28.5	29.6	28.8	31	31	31.1	31.5	31	
4.88	5.02	4.17	4.24	4.81	4.76	4.73	4.38	4.6	4.68	
EAx	EBx	ECx	EDx	EEx						
22	21.6	21.8	21.6	23						
35.2	35.2	36.2	37.4	35.4						
28.9	28	28.8	30.4	29.46						
4.58	4.71	4.70	4.57	4.08						

5.8. táblázat. create\_k.cc, 10 gráf, 1000 férfi, 1000 nő, k=800, p=q=5 (prioritások 1-10-ig mennek)

## 6. fejezet

# Utószó

A vizsgált GS, rmGS és rwGS verziói közül végeredményben a GS\_D, rmGS\_D és rwGS\_D bizonyult a legjobbnak, azonban nem minden egyes inputra. Viszont mivel a futási idő elég rövid, így megtehető, hogy több változatot is lefuttassunk egy adott problémára, és a kapott eredmények közül a legjobbat kiválasztjuk.

Azonban az, hogy ilyen lényeges különbséget mutat, ha az aktív férfiak közül más sorrendben válasszuk ki a következőt, felveti a kérdést, hogy még milyen módszereket lehetne tesztelni, milyen pontozási módszerekkel állíthatunk fel elsőbbségi sort, melyből az aktív férfiakat kiválasztjuk.

Újabb kérdést vet fel, hogy a GSA1 illetve GSA2 esetében az rmGS illetve rwGS algoritmusok többszöri futtatásával jobb eredményeket érhetünk-e el. Itt az rmGS és rwGS algoritmusok többszöri futtatása között a lényeges különbség, hogy minden kevesebb pontos  $m$  szabad férfi  $\pi(m)$  extra pontját  $1 - (\frac{1}{2})^i$  értékre állítjuk vagy pedig a másik lehetőség, hogy minden olyan  $m$  szabad férfinál, akinél  $2^i * \pi(m)$  páros,  $\pi(m) := \pi(m) + (\frac{1}{2})^i$ .

Illetve a kettő kombinálásaképpen az újabb futások alatt az aktív férfiakat tároló struktúráját is változathatjuk.

A téma szinte kimeríthetetlen, hiszen a világ több országában is használnak Stabil Házasításra és Kórház/Rezidens problémára épülő algoritmusokat.

# Irodalomjegyzék

- [1] Király Zoltán: Better and simpler approximation algorithms for the stable marriage problem. *Lecture Notes in Computer Science*, 2008.
- [2] Robert W. Irving, David F. Manlove: Finding Large Stable Matchings. *Journal of Experimental Algorithmics*, 2009.
- [3] Robert W. Irving, David F. Manlove: Approximation algorithms for hard variants of the stable marriage and hospitals/residents problem. *Journal of Combinatorial Optimization*, 2007.
- [4] M. M. Halldórsson, K. Iwama, S. Miyazaki, H. Yanagisawa: Improved approximation results for the stable marriage problem. *ACM Transactions on Algorithms*, 2007.
- [5] H. Yanagisawa: Approximation Algorithms for Stable Marriage Problems. *PhD Thesis* ([www.lab2.kuis.kyoto-u.ac.jp/yanagis/thesis\\_yanagis.pdf](http://www.lab2.kuis.kyoto-u.ac.jp/yanagis/thesis_yanagis.pdf)), 2007
- [6] M. M. Halldórsson, R. W. Irving, K. Iwama, D. F. Manlove, S. Miyazaki, Y. Morita, S. Scott: Approximability results for stable marriage problems with ties. *Theoretical Computer Science*, 2003.
- [7] K. Iwama, S. Miyazaki, N. Yamauchi: A 1.875-approximation algorithm for the stable marriage problem SODA '07. *Proceedings of the 18th ACM-SIAM Symposium on Discrete Algorithms*, 2007.
- [8] D. Gale, L. S. Shapley: College admissions and the stability of marriage. *The American Mathematical Monthly*, 1969.
- [9] LEMON (Library for Efficient Modeling and Optimization in Networks )  
Graph Lybrary: <http://lemon.cs.elte.hu>
- [10] Christos H. Papadimitriou: Számítási bonyolultság, 1994.