

Szakdolgozat

Numerikus integrálás

Írta: Pásztor Nikolett

Matematika BSc - matematikai elemző szakirány

Témavezető:

Kurics Tamás, egyetemi tanársegéd

Alkalmazott Analízis és Számításmatematikai Tanszék
Eötvös Loránd Tudományegyetem, Természettudományi Kar



Eötvös Loránd Tudományegyetem

Természettudományi Kar

2010

Tartalomjegyzék

1. Bevezetés	2
1.1. Motiváció	2
1.2. A határozott integrál	2
1.3. Hogyan közelítünk?	3
2. Interpolációs kvadratúraképletek	4
3. Newton-Cotes formulák	6
3.1. Egyszerű kvadratúraképletek	6
3.1.1. A középpont szabály avagy érintőformula	6
3.1.2. Trapézformula	7
3.1.3. Simpson-formula	8
3.1.4. A kvadratúraképletek pontossága	10
3.1.5. Magasabbrendű Newton-Cotes formulák	13
3.2. Összetett kvadratúraképletek	15
3.3. Példák	17
4. Gauss-féle kvadratúra	21
4.1. Gauss-Csebisev kvadratúra	23
4.2. Gauss-Legendre kvadratúra	24
5. Összefoglalás	27

1. fejezet

Bevezetés

1.1. Motiváció

Az integrálszámítással többféle matematikai szinten is foglalkozunk. Ebben a dolgozatban a numerikus integrálási módszereket fogjuk tanulmányozni.

Erre miért van szükségünk? Az alkalmazásokban gyakran találkozhatunk olyan feladattal, amikor egy-egy határozott integrált kell kiszámítani. Ezen számítások azonban nem mindig egyszerűek. Ugyanis nem minden integrál fejezhető ki ismert függvény segítségével, nem áll rendelkezésünkre mindig „szép” képlet. A másik eset pedig ha ugyan ismert a függvény a megoldáshoz, de az túl bonyolult, hogy kiszámítsuk. Ilyen esetekben a megoldást a közelítő integrálási módszerek jelentik, amelyekkel a határozott integrálok értékét közelítőleg meg tudjuk határozni.

A dolgozatban bemutatok néhány numerikus integrálási módszert, és azt is, hogy ezek a módszerek mennyire pontosak.

De először ismerkedjünk meg a határozott integrál fogalmával.

1.2. A határozott integrál

1. Definíció. Legyen adott egy f függvény, amely az $[a, b]$ zárt intervallum minden pontjában értelmezett. Ennek az f függvénynek az a -tól b -ig vett határozott integrálja az

$$I := \int_a^b f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \Delta x_i f(\bar{x}_i),$$

az ún. Riemann-féle közelítő összegek határértéke, ahol a Δx_i az $[a, b]$ intervallum i . részintervallumának hossza, azaz: $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$. Az $f(\bar{x}_i)$ pedig ennek az i . részintervallumnak egy tetszőleges pontjához tartozó függvényérték, ahol: $\bar{x}_i \in [x_{i-1}, x_i]$. Az x_i pontok pedig az $[a, b]$ intervallumnak egy n -től függő felosztását képezik:

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b.$$

Ha a felírt határérték létezik, akkor az $f(x)$ függvény integrálható az $[a, b]$ intervallumban. Ez a határozott integrál könnyen kiszámítható, ha ismert az f primitív függvénye, vagyis: $F' = f$ ismert. Ekkor a Newton-Leibniz-féle formula alkalmazható:

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a) = [F]_a^b.$$

De mi van akkor ha nincs primitív függvénye az adott függvénynek? Ekkor ugyebár nem tudjuk alkalmazni a Newton-Leibniz-formulát, tehát más módszert kell keresnünk az integrál kiszámítására. Egy ilyen módszer a numerikus integrálás, amellyel közelítőleg ki tudjuk számolni az integrál értékét. A kérdés pedig az, hogy ezt hogyan tehetjük meg, vagyis azt hogy hogyan közelítünk?

1.3. Hogyan közelítünk?

Jelöljük a határozott integrált a következőképpen: $I(f) := \int_a^b f(x)dx$.

Ekkor $I(f)$ közelítését így határozzuk meg:

$$I_n(f) = \sum_{i=0}^n c_i \cdot f(x_i), \quad \text{ahol } x_i \in [a, b].$$

Itt a c_i -ket súlyoknak nevezzük, az x_i -ket pedig alappontoknak hívjuk.

2. Definíció. Az $I_n(f) = I_n(f, c_0, x_0, \dots, c_n, x_n)$ -et kvadratúráképletnek nevezzük.

Tehát a továbbiakban azt a módszert alkalmazzuk, hogy $I(f)$ -et $I_n(f)$ -fel közelítjük. Mivel ezek a módszerek csak közelítő pontosságot adnak, azt is meg kell vizsgálnunk, ha f elég sokszor differenciálható, akkor mennyi lehet legfeljebb az eltérés $I(f)$ és $I_n(f)$ között.

2. fejezet

Interpolációs kvadratúraképletek

A határozott integrál közelítő kiszámítása:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n c_k \cdot f(x_k), \quad \text{ahol a } c_k \text{ súlyok ismeretlen együtthatók.} \quad (2.1)$$

A feladat tehát a c_k együtthatók meghatározása.

Ötlet: Helyettesítsük f -et az $x_i \in [a, b]$ alappontokra ($i = 0, \dots, n$) támaszkodó Lagrange-féle interpolációs polinommal, majd azt integráljuk. Tehát:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \int_a^b L_{n,f}(x) dx.$$

Lagrange-féle interpolációs polinomok:

Adottak az (x_0, \dots, x_n) és az (f_0, \dots, f_n) értékek. A Lagrange-féle interpolációs polinom a

$$L_{n,f}(x) = \sum_{k=0}^n f_k \cdot l_k(x), \quad \text{ahol } l_k(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j}.$$

Ezután integráljuk a Lagrange-féle interpolációs polinomot az $[a, b]$ intervallumon:

$$\int_a^b L_{n,f}(x) dx = \int_a^b \sum_{k=0}^n f_k \cdot l_k(x) dx = \sum_{k=0}^n f_k \cdot \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j} dx.$$

Tehát a következőt kaptuk a Lagrange-interpolációs polinom integráljára:

$$\sum_{k=0}^n f_k \cdot \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j} dx. \quad (2.2)$$

A (2.1) és a (2.2) alapján a következőt kapjuk a c_k együtthatóra:

$$c_k = \int_a^b l_k(x) \, dx = \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \, dx \quad (2.3)$$

3. Definíció. Azokat a (2.1) típusú numerikus integráló formulákat, amelyekre az együtthatókat a (2.3) alapján számoljuk, interpolációs integráló formulának nevezzük.

Tehát ismerünk egy eljárást, amivel ki tudjuk számítani a határozott integrál közelítő értékét. Mivel az alappontok ismertek, ezekből ki tudjuk számítani a súlyokat a Lagrange-féle interpoláció segítségével.

Nézzük ennek a módszernek a hibáját! Ismerjük a Lagrange-interpoláció hibaképletét, ezért felírhatjuk az interpolációs kvadraturaképlet hibáját. A Lagrange-interpoláció hibája a következő, ha $f \in C^{n+1}[a, b]$:

$$f(x) - L_{n,f}(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!} \cdot \omega_{n+1}(x).$$

Ezt a hibaképletet most integráljuk:

$$\int_a^b f(x) dx - \int_a^b L_{n,f}(x) dx = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!} \cdot \omega_{n+1}(x) \, dx.$$

Ebből a hibára a következőt kapjuk:

$$|e_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} \cdot \int_a^b |\omega_{n+1}(x)| \, dx, \quad \text{ahol } M_{n+1} := \max_{[a,b]} |f^{(n+1)}|.$$

1. Következmény. Az interpolációs kvadraturaképletek, ha $n+1$ pontra támaszkodnak, akkor az n -edfokú polinomokra pontosak.

4. Definíció. Ekvidisztáns felosztás esetén, azaz ha $x_k - x_{k-1} = h$ állandó, ezeket a formulákat Newton-Cotes típusú kvadraturáknak nevezzük.

3. fejezet

Newton-Cotes formulák

Newton-Cotes típusú formulák azok, amelyekben a felosztás ekvidisztáns, azaz:

$$x_k = x_0 + k \cdot h, \text{ ahol } h = \frac{b-a}{n} \text{ és } k = 0, 1, \dots, n.$$

5. Definíció. A Newton-Cotes kvadratúraformulát zártnak nevezzük, ha a és b is osztópont, azaz $a = x_0$, $b = x_n$ és ekkor $x_k = a + k \cdot h$, ($k = 0, \dots, n$), és nyíltak hívjuk, ha az a és b nem alappontok, $x_k = a + (k + 1) \cdot h$, ($k = 0, \dots, n$) és $h = \frac{b-a}{n}$.

3.1. Egyszerű kvadratúráképletek

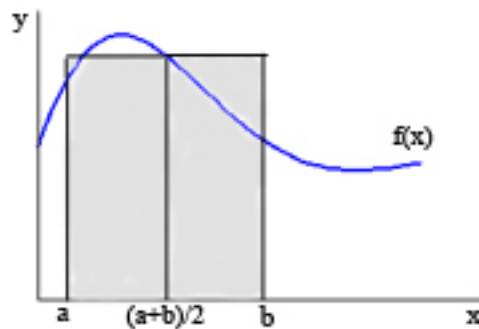
3.1.1. A középpont szabály avagy érintőformula

Ez a formula nyílt formula, tehát a és b nem osztópont, és egy osztópont lesz, az intervallum középpontja: $x_0 = \frac{a+b}{2}$.

Ahogy az előző fejezetben tárgyaltuk, Lagrange-interpolációs polinommal közelítsünk (ez egy egytényezős összeg, mivel egy osztópont van):

$$\int_a^b f(x) \approx f(x_0) \cdot \underbrace{\int_a^b l_0(x) \, dx}_{c_0} \tag{3.1}$$
$$c_0 = \int_a^b 1 \, dx = [x]_a^b = b - a$$

Ez azért igaz, mert a (3.1)-es képletben az $l_0(x)$ 0-tényezős szorzat (mivel csak egy osztópont van) és ennek értéke 1, aminek integrálját a Newton-Leibniz-formulával könnyen



3.1. ábra. Érintőformula.

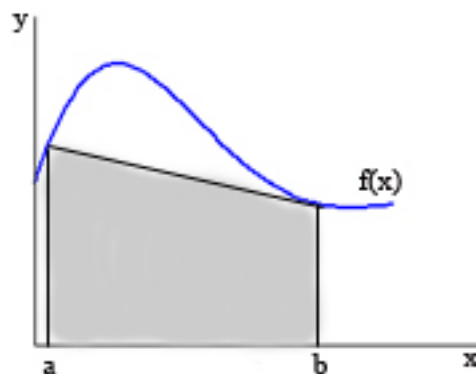
kiszámolhatunk, és így kijön a c_0 értéke. Így már mindent ismerünk, tehát felírhatjuk az érintőformulát:

$$E(f) := f\left(\frac{a+b}{2}\right) \cdot (b-a)$$

3.1.2. Trapézformula

Ez a formula zárt formula, és két alappontja van, ami a zártság miatt az intervallum két széle: a és b .

Mint azt tudjuk a határozott integrál egy adott intervallumon egy adott függvény görbe alatti területét számolja ki. Ezt a formulát azért nevezzük trapézformulának, mert az $f(x)$ integrálját egy trapéz területével közelítjük.



3.2. ábra. Trapézformula

Feladat: Fektesünk az $(a, f(a))$ és a $(b, f(b))$ pontokra Lagrange-interpolációs polinomot:

$$\int_a^b f(x) \approx \sum_{i=0}^1 c_i \cdot f(x_i), \quad \text{ahol } c_0 = \int_a^b l_0(x) dx \quad \text{és} \quad c_1 = \int_a^b l_1(x) dx.$$

Ezután kiszámoljuk ezeket a c_0, c_1 súlyokat, ahol $l_0(x)$ -ről és $l_1(x)$ -ről a következőt tudjuk:

$$l_0(x) = \frac{x - x_2}{x_1 - x_2} = \frac{x - b}{a - b},$$

$$l_1(x) = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{x - a}{b - a}.$$

Ezután már ki tudjuk számolni c_0 -et és c_1 -t.

$$\begin{aligned} c_0 = \int_a^b l_0(x) dx &= \int_a^b \frac{x - b}{a - b} dx = \frac{1}{a - b} \cdot \left[\frac{x^2}{2} - bx \right]_a^b = \frac{1}{a - b} \cdot \left(\frac{b^2}{2} - b^2 - \frac{a^2}{2} + ab \right) = \\ &= \frac{-\frac{1}{2} \cdot (a - b)^2}{(a - b)} = -\frac{1}{2} \cdot (a - b) = \frac{1}{2} \cdot (b - a) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} c_1 = \int_a^b l_1(x) dx &= \int_a^b \frac{x - a}{b - a} dx = \frac{1}{b - a} \cdot \left[\frac{x^2}{2} - ax \right]_a^b = \frac{1}{b - a} \cdot \left(\frac{b^2}{2} - ab - \frac{a^2}{2} + a^2 \right) = \\ &= \frac{\frac{1}{2} \cdot (b - a)^2}{(b - a)} = \frac{1}{2} \cdot (b - a) \end{aligned}$$

A trapézformula a következő lesz:

$$T(f) = \frac{b - a}{2} \cdot (f(a) + f(b))$$

3.1.3. Simpson-formula

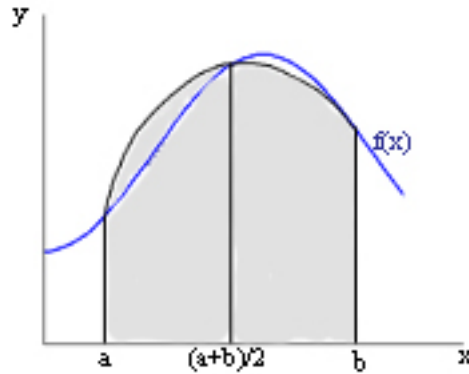
Ez a formula zárt formula és 3 alappontja van. A zártság miatt az intervallum két széle is alappont lesz.

Az alappontok tehát a következők lesznek:

$$x_0 = a \quad , \quad x_1 = \frac{a + b}{2} \quad \text{és} \quad x_2 = b.$$

A formulát a következő alakban keressük:

$$S(f) = c_0 \cdot f(a) + c_1 \cdot f\left(\frac{a + b}{2}\right) + c_2 \cdot f(b).$$



3.3. ábra. Simpson-formula.

A c_0, c_1 és c_2 súlyokat pedig úgy számoljuk ki mint az előző fejezetben, a 3 alappontra Lagrange-interpolációs polinomot fektetünk, és így a súlyok a következők lesznek:

$$c_0 = \int_a^b l_0(x) dx, \quad c_1 = \int_a^b l_1(x) dx \quad \text{és} \quad c_2 = \int_a^b l_2(x) dx.$$

Mivel ismerjük a következőket: $l_0(x), l_1(x)$ és $l_2(x)$, ezért ki tudjuk számolni a súlyokat:

$$\begin{aligned} c_0 &= \int_a^b l_0(x) dx = \int_a^b \frac{(x - \frac{a+b}{2})(x - b)}{(a - b)(a - \frac{a+b}{2})} dx = \frac{1}{(a - b)^2} \cdot \int_a^b (2x^2 - 3bx - ax + ab + b^2) dx = \\ &= \frac{1}{(a - b)^2} \cdot \left[\frac{2x^3}{3} - \frac{3bx^2}{2} - \frac{ax^2}{2} + abx + b^2x \right]_a^b \end{aligned}$$

Tehát kiszámoljuk a határozott integrált Newton-Leibniz formulával és egyszerűsítés után a következőt kapjuk:

$$c_0 = \frac{1}{(a - b)^2} \cdot \frac{b^3 - 3ab^2 + 3a^2b - a^3}{6} = \frac{-(a - b)^3}{6(a - b)^2} = \frac{b - a}{6}$$

A c_1 és c_2 súlyokat ugyanígy számoljuk ki, és a következő eredményeket kapjuk:

$$\begin{aligned} c_1 &= \int_a^b \frac{(x - b)(x - a)}{(\frac{a+b}{2} - a)(\frac{a+b}{2} - b)} dx = \frac{1}{(b - a)^2} \cdot \int_a^b (x^2 - bx - ax + ab) dx = \frac{4(b - a)}{6} \\ c_2 &= \int_a^b \frac{(x - a)(x - \frac{a+b}{2})}{(b - a)(b - \frac{a+b}{2})} dx = \frac{1}{(b - a)^2} \cdot \int_a^b (2x^2 - 3ax - bx + ab + a^2) dx = \frac{b - a}{6} \end{aligned}$$

Most hogy már mindent ismerünk, felírhatjuk a Simpson-formulát:

$$\begin{aligned} S(f) &= \frac{b-a}{6} \cdot f(a) + \frac{4(b-a)}{6} \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + \frac{b-a}{6} \cdot f(b) = \\ &= \frac{b-a}{6} \cdot \left(f(a) + 4 \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b)\right) \end{aligned}$$

Megjegyzés: A Simpson-formulát előállíthatjuk a trapézformula és az érintőformula kombinálásával a következőképpen: $\frac{2}{3}$ érintőformula és $\frac{1}{3}$ trapéz-szabály:

$$\begin{aligned} S(f) &= \frac{2}{3} \cdot (b-a) \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + \frac{1}{3} \cdot \frac{b-a}{2} \cdot (f(a) + f(b)) = \\ &= \frac{4}{6} \cdot (b-a) \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + \frac{b-a}{6} \cdot (f(a) + f(b)). \end{aligned}$$

3.1.4. A kvadratúráképletek pontossága

Mivel közelítő módszerekről beszélünk, érdemes megvizsgálni, hogy ezekkel a formulákkal számolva milyen egyszerű függvények esetén kapjuk meg az integrál pontos értékét? A következő állítások igazak az eddig felsorolt formulákra:

- Csak konstans és lineáris függvény esetén pontos a középpont szabály és a trapézformula.
- A Simpson-formula pedig pontos a legfeljebb harmadfokú polinomokra.

Ezeket könnyen ellenőrizhetjük a következő módon:

a) *Középpont szabály:*

Legyen $f(x) = c_0 + c_1x + c_2x^2$. Ekkor ennek az integrálja, $I(f)$ a következő lesz:

$$\int_a^b f(x)dx = \left[c_0x + \frac{c_1}{2}x^2 + \frac{c_2}{3}x^3 \right]_a^b = (b-a) \cdot \left[c_0 + \frac{c_1}{2}(b+a) + \frac{c_2}{3}(b^2 + ab + a^2) \right].$$

A középponti szabály szerint pedig ennek az integrálja:

$$E(f) = (b-a) \cdot \left(c_0 + c_1 \frac{a+b}{2} + c_2 \left(\frac{a+b}{2} \right)^2 \right).$$

Tehát az eltérés a következőképpen alakul:

$$I(f) - E(f) = (b-a) \cdot \frac{c_2}{12}(b^2 - 2ab + a^2) = \frac{c_2(b-a)^3}{12}$$

Itt mind a c_0 , mind a c_1 kiesik, tehát ez nem befolyásolja a különbséget. Csak a c_2 -től függ az eltérés. Ez alapján csak akkor 0 az eltérés, ha $c_2 = 0$, tehát ha a polinom legfeljebb elsőfokú. Ezzel ellenőriztük a középpont szabály pontosságát, ami tehát csak akkor pontos, ha a függvény konstans, vagy lineáris.

b) *Trapéz szabály:*

Hasonlóan számoljuk ki mint a középpont szabály esetében.

Legyen $f(x) = c_0 + c_1x + c_2x^2$. Ekkor $I(f)$ ugyanaz mint az előbb, tehát csak a trapéz szabályt kell felírunk erre a függvényre:

$$T(f) = \frac{b-a}{2} \cdot [c_0 + c_1a + c_2a^2 + c_0 + c_1b + c_2b^2]$$

Ekkor a különbség:

$$I(f) - T(f) = (b-a) \cdot \frac{c_2}{6}(-b^2 + 2ab - a^2) = -\frac{c_2(b-a)^3}{6}$$

Ez is csak akkor 0, ha a $c_2 = 0$. Tehát a trapéz szabály akkor pontos, ha a függvény konstans, vagy lineáris.

c) *Simpson-formula:*

Erre a formulára az [1]-es könyvben található gondolatmenet szerint írjuk fel a formula pontosságának ellenőrzését.

Először nézzük meg mit kapunk akkor, ha az előző f -fel számolunk:

$$\begin{aligned} S(f) &= \frac{b-a}{6} \cdot \left(f(a) + 4 \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right) = \\ &= \frac{b-a}{6} (6c_0 + 3(a+b)c_1 + c_2(a^2 + (a+b)^2 + c_2b^2)) = I(f) \end{aligned}$$

Ezzel tehát igazoltuk, hogy a Simpson-képlet pontos a másodfokú polinomokra.

Ezután vegyünk egy speciális $p_3(x) := (x-a)(x-\frac{a+b}{2})(x-b)$ harmadfokú polinomot.

Ezzel számolva a Simpson-képlet a következő:

$$S(p_3) = \frac{b-a}{6} (f(a) + f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b)) = 0$$

Tehát a Simpson-képlet alappontjaiban ez a harmadfokú polinom eltűnik: $S(p_3) = 0$. Ezután nézzük az $S(f + \alpha p_3)$ -at, ahol α tetszőleges valós szám. Itt alkalmazzuk a következő tulajdonságokat: Az I integrálok és az I_n kvadraturaképlet is additív és homogén:

- ha $f = f_1 + f_2$ függvények, akkor $I_n(f) = I_n(f_1) + I_n(f_2)$,
- és ha $f = \alpha f_1$, ahol α konstans, akkor $I_n(f) = \alpha I_n(f_1)$.

Tehát ezeket alkalmazva:

$$S(f + \alpha p_3) = S(f) + S(\alpha p_3) = S(f).$$

Ugyanakkor a szimmetria miatt $I(p_3) = 0$ is igaz, vagyis

$$I(f + \alpha p_3) = I(f) = S(f).$$

Bármely harmadfokú polinom felírható $f + \alpha p_3$ alakban, ahol f egy tetszőleges másodfokú polinom. Így beláttuk, hogy a Simpson-formula a legfeljebb harmadfokú polinomokra pontos.

Mind a három formulára felírhatjuk a hibaképletét (ld. [3]).

1. Tétel. *Legyen $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ kétszer folytonosan differenciálható. Ekkor az érintőformula hibaképlete a következő:*

$$\int_a^b f(x) \, dx - E(f) = \frac{(b-a)^3}{24} \cdot f''(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

2. Tétel. *Legyen $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ kétszer folytonosan differenciálható. Ekkor a trapézformula hibaképlete a következő:*

$$\int_a^b f(x) \, dx - T(f) = -\frac{(b-a)^3}{12} \cdot f''(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

3. Tétel. *Legyen $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ négyszer folytonosan differenciálható. Ekkor a Simpson-formula hibaképlete a következő:*

$$\int_a^b f(x) \, dx - S(f) = -\frac{(b-a)^5}{2880} \cdot f^{(4)}(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

3.1.5. Magasabbrendű Newton-Cotes formulák

Ebben a fejezetben felsoroljuk a további Newton-Cotes típusú formulákat. Írjuk fel a nyílt és zárt típusú formulákat.

Legyenek az $a = x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ az alappontok, az f_1, f_2, \dots, f_n a hozzájuk tartozó függvényértékek. Valamint legyen $h := \frac{b-a}{n-1}$.

- Nyílt Newton-Cotes formulák:

Mivel nyílt formula, ezért az intervallum két széle nem lesz osztópont. Írjuk fel ezeket a formulákat a hibataggal együtt:

- 1 alappont: ez volt az érintőformula: $E(f) = (b-a) \cdot f\left(\frac{a+b}{2}\right) + \frac{(b-a)^3}{24} \cdot f''(\xi)$.

- 2 alappont:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{3}{2}h \cdot (f_1 + f_2) + \frac{1}{4}h^3 \cdot f''(\xi).$$

- 3 alappont:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{4}{3}h \cdot (2f_1 - f_2 + 2f_3) + \frac{28}{90}h^5 \cdot f^{(4)}(\xi).$$

- 4 alappont:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{5}{24}h \cdot (11f_1 + f_2 + f_3 + 11f_4) + \frac{95}{144}h^5 \cdot f^{(4)}(\xi).$$

- 5 alappont:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{6}{20}h \cdot (11f_1 - 14f_2 + 26f_3 - 14f_4 + 11f_5) - \frac{41}{140}h^7 \cdot f^{(6)}(\xi).$$

- 6 alappont:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \frac{7}{1440}h \cdot (611f_1 - 453f_2 + 562f_3 + 562f_4 - 453f_5 + 611f_6) - \\ &- \frac{5257}{8640}h^7 \cdot f^{(6)}(\xi). \end{aligned}$$

- 7 alappont:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \frac{8}{945}h \cdot (460f_1 - 954f_2 + 2196f_3 - 2459f_4 + 2196f_5 - 954f_6 + \\ &+ 460f_7) - \frac{3956}{14175}h^9 \cdot f^{(8)}(\xi). \end{aligned}$$

- Zárt Newton-Cotes formulák:

Mivel zárt formula, ezért az intervallum két széle is alappont lesz. Írjuk fel ezeket a formulákat is, úgy mint a nyílt formulákat:

- 2 alappont: ez a trapézszabály: $T(f) = \frac{h}{2} \cdot (f(a) + f(b)) - \frac{(b-a)^3}{12} \cdot f''(\xi)$.

- 3 alappont: ez a Simpson-szabály:

$$S(f) = \frac{h}{6} \cdot \left(f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right) - \frac{(b-a)^5}{2880} \cdot f^{(4)}.$$

- 4 alappont: ezt úgy hívjuk, hogy Simpson $\frac{3}{8}$ szabály:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{3}{8}h \cdot (f_1 + 3f_2 + 3f_3 + f_4) - \frac{3}{80}h^5 \cdot f^{(4)}(\xi).$$

- 5 alappont: ezt úgy hívjuk, hogy Boole-szabály:

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{2}{45}h \cdot (7f_1 + 32f_2 + 12f_3 + 32f_4 + 7f_5) - \frac{8}{945}h^7 \cdot f^{(6)}(\xi).$$

- 6 alappont:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \frac{5}{288}h \cdot (19f_1 + 75f_2 + 50f_3 + 50f_4 + 75f_5 + 19f_6) - \\ &- \frac{275}{12096}h^7 \cdot f^{(6)}(\xi). \end{aligned}$$

- 7 alappont:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \frac{1}{140}h \cdot (41f_1 + 216f_2 + 27f_3 + 272f_4 + 27f_5 + 216f_6 + \\ &+ 41f_7) - \frac{9}{1400}h^9 \cdot f^{(8)}(\xi). \end{aligned}$$

- 8 alappont:

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) \, dx &= \frac{7}{17280}h \cdot (751f_1 + 3577f_2 + 1323f_3 + 2989f_4 + 2989f_5 + \\ &+ 1323f_6 + 3577f_7 + 751f_8) - \frac{8183}{518400}h^9 \cdot f^{(8)}(\xi). \end{aligned}$$

3.2. Összetett kvadratúráképletek

Az eddig látott alacsonyabbrendű formulák pontosságát úgy lehet javítani, hogy nem az $[a, b]$ intervallumra, hanem ennek az intervallumnak a részintervallumaira alkalmazzuk az egyszerű formulákat.

Feltehetjük azt a kérdést, hogy miért nem használjuk a magasabbrendű Newton-Cotes formulákat, amelyek sok osztópontra vannak felírva? Ezzel több probléma is van. Az egyik ilyen probléma az, hogy a magasfokú polinommal való interpoláció oszcillál az intervallum szélén. Ezért jobb, ha szakaszonkénti polinomiális interpolációval dolgozunk.

Osszuk fel az $[a, b]$ intervallumot m egyenlő részre, az intervallumok hossza pedig legyen $h := \frac{b-a}{m}$. Az alappontok a következők: $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{m-1} < x_m = b$. Ezután minden részintervallumra alkalmazzuk az előző fejezetben levezetett egyszerű formulákat, és így megkapjuk az összetett formulákat.

a) Összetett érintőformula:

Az érintőformulát alkalmazzuk az összes részintervallumra. Az érintőformulát ismerjük az $[a, b]$ intervallumra, amikor egy osztópont van, az intervallum felezőpontja: $E(f) = f\left(\frac{a+b}{2}\right) \cdot (b-a)$. Most ezt írjuk fel minden intervallumra, jelöljük ezt az összetett formulát $E_m(f)$ -vel:

$$\begin{aligned} E_m(f) &= h \cdot f\left(\frac{x_0+x_1}{2}\right) + h \cdot f\left(\frac{x_1+x_2}{2}\right) + \dots + h \cdot f\left(\frac{x_{m-1}+x_m}{2}\right) = \\ &= h \cdot \sum_{i=1}^m f\left(\frac{x_{i-1}+x_i}{2}\right) \end{aligned}$$

b) Összetett trapézformula:

A trapézsabályt írjuk fel az összes részintervallumra. Már láttuk az $[a, b]$ intervallumra felírva, amikor a két osztópont az intervallum két széle volt, a és b : $T(f) = \frac{b-a}{2} \cdot (f(a) + f(b))$. Most ezt írjuk fel minden részintervallumra, és jelöljük ezt az összetett formulát $T_m(f)$ -vel:

$$\begin{aligned} T_m(f) &= \frac{h}{2} \cdot [f(x_0) + f(x_1)] + \frac{h}{2} \cdot [f(x_1) + f(x_2)] + \dots + \frac{h}{2} \cdot [f(x_{m-1}) + f(x_m)] = \\ &= \frac{h}{2} \cdot \left(f(x_0) + 2 \cdot \sum_{i=1}^{m-1} f(x_i) + f(x_m) \right) \end{aligned}$$

c) Összetett Simpson-formula:

Az egyszerű Simpson-formulát 3 alapontra írtuk fel, amik: a , b és $\frac{a+b}{2}$. A formula

pedig a következő volt: $S(f) = \frac{b-a}{6} \cdot (f(a) + 4 \cdot f(\frac{a+b}{2}) + f(b))$. Most ezt a formulát kell felírni minden egyes részintervallumra. Az intervallumot m részre kell felosztani, de ebben az esetben feltesszük azt hogy m páros, mivel itt a Simpson-formulát nem egy részintervallumra írjuk fel, hanem kettőre. Tehát az intervallumokat kettőssével vesszük és így írjuk fel a formulát. Így nem h lesz az adott intervallumunk hossza, hanem $2h$. Tehát az összetett formula a következő lesz, amit $S_m(f)$ -vel jelölünk:

$$\begin{aligned} S_m(f) &= \frac{2h}{6} \cdot (f(x_0) + 4 \cdot f(x_1) + f(x_2)) + \frac{2h}{6} \cdot (f(x_2) + 4 \cdot f(x_3) + f(x_4)) + \dots = \\ &= \frac{h}{3} \cdot \left(f(x_0) + f(x_m) + 4 \cdot \sum_{i \text{ páratlan}} f(x_i) + 2 \cdot \sum_{i \text{ páros}} f(x_i) \right). \end{aligned}$$

Ugyanúgy mint az egyszerű formuláknál, itt is felírhatjuk a hibaképleteket.

Hibaképletek:

- Összett érintőformula hibaképlete:

$$\int_a^b f(x) \, dx - E_m(f) = \frac{(b-a)^3}{24m^2} \cdot f''(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

- Összett trapézformula hibaképlete:

$$\int_a^b f(x) \, dx - T_m(f) = -\frac{(b-a)^3}{12m^2} \cdot f''(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

- Összett Simpson-formula hibaképlete:

$$\int_a^b f(x) \, dx - S_m(f) = -\frac{(b-a)^5}{180m^4} \cdot f^{(4)}(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b].$$

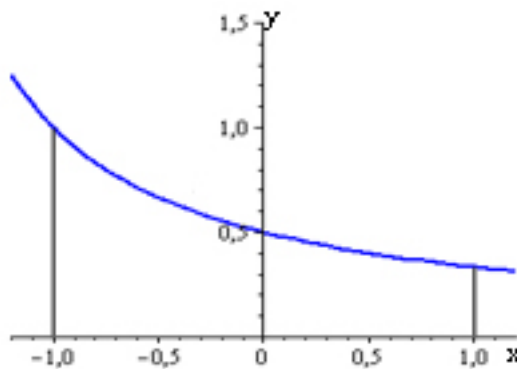
3.3. Példák

Ebben az alfejezetben oldjunk meg néhány példát az eddig levezett formulák segítségével.

1. Számoljuk ki a következő integrált:

$$I := \int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx$$

trapézszabály, Simpson-szabály, Boole-szabály és összetett Simpson-formula segítségével.



3.4. ábra. 1. példa.

Megoldás:

- a) Trapézszabály:

Az alappontok: $x_0 = -1$ és $x_1 = 1$. Az ezekhez tartozó függvényértékek: $f(x_0) = 1$ és $f(x_1) = \frac{1}{3}$.

$$\int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx \approx \frac{b-a}{2} \cdot (f(x_0) + f(x_1)) = \frac{2}{2} \cdot \left(1 + \frac{1}{3}\right) = \frac{4}{3} \approx 1,3333.$$

- b) Simpson-szabály:

Alappontok: $x_0 = -1$, $x_1 = 0$ és $x_2 = 1$. Függvényértékek: $f(x_0) = 1$, $f(x_1) = \frac{1}{2}$ és $f(x_2) = \frac{1}{3}$.

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx &\approx \frac{b-a}{6} \cdot (f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)) = \\ &= \frac{2}{6} \cdot \left(1 + \frac{4}{2} + \frac{1}{3}\right) = \frac{20}{18} \approx 1,1111. \end{aligned}$$

c) Boole-szabály:

Alappontok: $x_0 = -1$, $x_1 = -\frac{1}{2}$, $x_2 = 0$, $x_3 = \frac{1}{2}$ és $x_4 = 1$. Függvényértékek: $f(x_0) = 1$, $f(x_1) = \frac{2}{3}$, $f(x_2) = \frac{1}{2}$, $f(x_3) = \frac{2}{5}$ és $f(x_4) = \frac{1}{3}$. Valamint a $h = \frac{1}{2}$.

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx &\approx \frac{2h}{45} \cdot (7f(x_0) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(x_4)) = \\ &= \frac{2 \cdot \frac{1}{2}}{45} \cdot \left(7 + 32 \cdot \frac{2}{3} + 12 \cdot \frac{1}{2} + 32 \cdot \frac{2}{5} + 7 \cdot \frac{1}{3} \right) = \\ &= \frac{1}{45} \cdot \left(13 + \frac{71}{3} + \frac{64}{5} \right) = \frac{742}{675} \approx 1,09925. \end{aligned}$$

d) Összetett Simpson-szabály:

Ebben a feladatban osszuk fel a $[-1, 1]$ intervallumot 6 egyenlő részre és így $h = \frac{1}{3}$.

Így az alappontok a következők lesznek: $x_0 = -1$, $x_1 = -\frac{2}{3}$, $x_2 = -\frac{1}{3}$, $x_3 = 0$, $x_4 = \frac{1}{3}$, $x_5 = \frac{2}{3}$ és $x_6 = 1$.

A függvényértékek: $f(x_0) = 1$, $f(x_1) = \frac{3}{4}$, $f(x_2) = \frac{3}{5}$, $f(x_3) = \frac{1}{2}$, $f(x_4) = \frac{3}{7}$, $f(x_5) = \frac{3}{8}$ és $f(x_6) = \frac{1}{3}$.

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx &\approx \frac{h}{3} \cdot (f_0 + f_6 + 4 \cdot (f_1 + f_3 + f_5) + 2 \cdot (f_2 + f_4)) = \\ &= \frac{\frac{1}{3}}{3} \cdot \left(1 + \frac{1}{3} + 4 \cdot \left(\frac{3}{4} + \frac{1}{2} + \frac{3}{8} \right) + 2 \cdot \left(\frac{3}{5} + \frac{3}{7} \right) \right) = \\ &= \frac{1}{9} \cdot \left(\frac{4}{3} + \frac{13}{2} + \frac{72}{35} \right) = \\ &= \frac{1}{9} \cdot \frac{280 + 1365 + 432}{210} = \frac{2077}{1890} \approx 1,09894. \end{aligned}$$

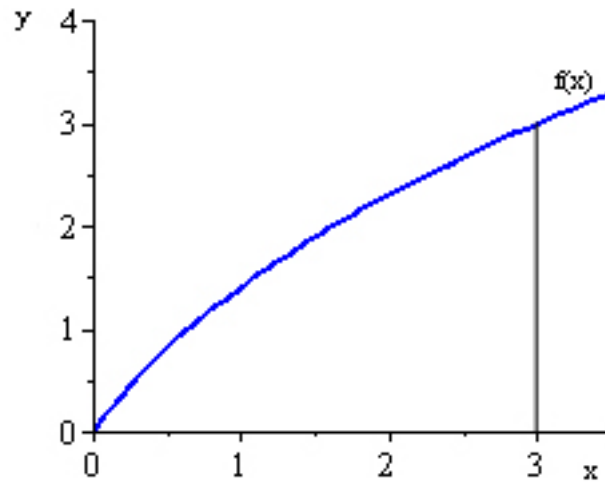
Kiszámoltuk a közelítő értékeket, most nézzük meg mi az integrál pontos értéke:

$$I := \int_{-1}^1 \frac{1}{2+x} dx = [\ln(2+x)]_{-1}^1 = \ln(3) - \ln(1) = \ln(3) \approx 1,09861.$$

Láthatjuk, hogy ehhez az értékhez az összetett Simpson-formulával kiszámított érték van a legközelebb. Ezután a Boole-szabállyal számított érték következik. Tehát észrevehetjük, hogy sok alappont esetén kapunk jobb megoldást.

2. Számoljuk ki Simpson $\frac{3}{8}$ szabállyal, valamint összetett Simpson-szabállyal a következő integrált:

$$I := \int_0^3 \frac{2x}{\sqrt{1+x}} dx.$$



3.5. ábra. 2. példa.

Megoldás:

a) Simpson $\frac{3}{8}$ szabály:

Ez a szabály 4 alappontra van és $h = 1$. Az alappontok tehát: $x_0 = 0$, $x_1 = 1$, $x_2 = 2$ és $x_3 = 3$. A függvényértékek pedig: $f_0 = 0$, $f_1 = \sqrt{2}$, $f_2 = \frac{4\sqrt{3}}{3}$ és $f_3 = 3$.

$$\begin{aligned} \int_0^3 \frac{2x}{\sqrt{1+x}} dx &\approx \frac{3}{8} \cdot h \cdot (f_0 + 3f_1 + 3f_2 + f_3) = \\ &= \frac{3}{8} \cdot (0 + 3 \cdot \sqrt{2} + 3 \cdot \frac{4}{3} \cdot \sqrt{3} + 3) \approx 5,3140 \end{aligned}$$

b) Összetett Simpson-szabály:

Összetett szabály esetén előbb állapítsuk meg, hány részintervallumra osszuk fel a $[0, 3]$ intervallumot. Osszuk fel most 6 egyenlő részre ezt az intervallumot, így $h = \frac{1}{2}$.

Az alappontok: $x_0 = 0$, $x_1 = \frac{1}{2}$, $x_2 = 1$, $x_3 = \frac{3}{2}$, $x_4 = 2$, $x_5 = \frac{5}{2}$ és $x_6 = 3$.
Függvényértékek: $f_0 = 0$; $f_1 = 0,8164$; $f_2 = \sqrt{2} = 1,4142$; $f_3 = 1,8973$;

$$f_4 = \frac{4\sqrt{3}}{3} = 2,6726; f_5 = 2,6726 \text{ és } f_6 = 3.$$

$$\begin{aligned} \int_0^3 \frac{2x}{\sqrt{1+x}} dx &\approx \frac{h}{3} \cdot (f_0 + f_6 + 4 \cdot (f_1 + f_3 + f_5) + 2 \cdot (f_2 + f_4)) = \\ &= \frac{1}{6} \cdot (3 + 4 \cdot (0,8164 + 1,8973 + 2,6726) + \\ &+ 2 \cdot (1,4142 + 2,3094)) = \\ &= \frac{1}{6} \cdot (3 + 21,5452 + 7,4472) \approx 5,3320 \end{aligned}$$

Most, hogy kiszámoltuk, nézzük meg az integrál pontos értékét:

$$\int_0^3 \frac{2x}{\sqrt{1+x}} dx = \left[\frac{4}{3} \cdot \sqrt{1+x} \cdot (-2+x) \right]_0^3 = \frac{16}{3} \approx 5,3333.$$

Láthatjuk, hogy az összetett szabállyal számított közelítő érték közelebb van a pontos értékhez, mint az egyszerű formulával számolt érték.

3. Tekintsük az $f(x) = x^2$ függvényt. Ha összetett érintőformulával akarjuk kiszámolni a $[0, 1]$ intervallumon ennek közelítését, akkor hány részintervallumra osszuk fel, hogy a hiba kisebb legyen mint 10^{-4} -en?

Megoldás: Az összetett érintőformula hibája a következő volt:

$$\int_a^b f(x) dx - E_m(f) = \frac{(b-a)^3}{24m^2} \cdot f''(\xi), \quad \text{ahol } \xi \in [a, b]$$

Ennek kell kisebbnek lennie, mint 10^{-4} . Azaz

$$\left| \frac{(b-a)^3}{24m^2} \cdot f''(\xi) \right| < 10^{-4}.$$

Tudjuk, hogy $f''(\xi) = (x^2)'' = 2$. Ezért egyszerűsítés után a következőt kapjuk:

$$\begin{aligned} \frac{1}{12m^2} &< 10^{-4} \\ m &\geq 29. \end{aligned}$$

Tehát a $[0, 1]$ intervallumot legalább 29 részre kell felosztani, hogy a hiba kisebb legyen, mint 10^{-4} .

4. fejezet

Gauss-féle kvadratúra

Az eddig levezetett formulák csak összetett alakban és magas pontszám esetén adtak pontos eredményt, ekkor viszont már a kerekítési hibák észrevehetővé válhatnak. Tehát a kérdés a következő: hogyan lehetne az alappontok számának aránylag kis száma mellett a kvadratúra pontosságát növelni?

A Gauss-kvadratúrák lényege az, hogy mi magunk válasszuk meg nem csak a súlyokat, hanem az alappontokat is, ahol a függvényt megszeretnénk közelíteni. A Gauss-kvadratúra pontos értéket ad $2n - 1$ vagy ennél alacsonyabb fokú polinomok esetén az x_i alappontok és c_i súlyok megfelelő megválasztása esetén ($i = 1, \dots, n$). Ez kétszer magasabb fok lesz, mint a Newton-Cotes formulák esetén. Azonban magasabb fok akkor jelent nagyobb pontosságot, amikor az integrálandó függvény sima és jól meg lehet közelíteni egy polinommal.

Tehát a feladat a következő: mi válasszuk meg az alappontokat is.

Ahhoz, hogy megvalósítsuk ezt a fokú pontosságot, az alappontoknak és a súlyoknak a következő feltételt kell kielégítenie:

$$\sum_{k=1}^n c_k \cdot (x_k)^i = \int_a^b x^i dx, \quad \text{ahol } i = 0, \dots, 2n - 1.$$

Ebben a fejezetben ezeket a Gauss-kvadratúrákat fogjuk egy kicsit jobban megvizsgálni. Haladjunk egy kicsit általánosabban. Legyen

$$Q(f) := \int_a^b w(x)f(x) dx, \tag{4.1}$$

ahol w egy súlyfüggvény. Feltesszük, hogy $w : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ folytonos és pozitív, valamint létezik $\int_a^b w(x) dx$. Fontos esetek a következők:

a) $w(x) = 1$, amit Gauss-Legendre kvadratúrának hívunk.

b) $w(x) = \sqrt{1-x^2}$.

c) $w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$, amit Gauss-Csebisev kvadratúrának hívunk.

Ahol az integrálra feltesszük, hogy $[a, b] = [-1, 1]$.

6. Definíció. Az

$$\int_a^b w(x)f(x) \, dx \approx \sum_{k=1}^n c_k f(x_k) \quad (4.2)$$

kvadratúra formulát n különböző alapponttal Gauss-kvadratúra formulának nevezzük, ha az integrál minden $p \in P_{2n-1}$ polinom esetén pontos, azaz ha

$$\sum_{k=1}^n c_k p(x_k) = \int_a^b w(x)p(x) \, dx$$

minden $p \in P_{2n-1}$ -re.

4. Tétel. (ld. [5]) Az n alapponttal rendelkező (x_1, \dots, x_n) interpolációs típusú kvadratúraformula minden legfeljebb $(2n-1)$ -edfokú polinomra pontos \iff ha az alappontokkal alkotott $q(x) := (x-x_1) \cdots (x-x_n)$ n -edfokú polinom ortogonális minden legfeljebb $(n-1)$ -edfokú polinomra a $w(x)$ súlyfüggvényre nézve.

Bizonyítás:

\Rightarrow

Tegyük fel, hogy a kvadratúraformula pontos minden legfeljebb $(2n-1)$ -edfokú polinomra.

Legyen $R(x)$ legfeljebb $(n-1)$ -edfokú polinom. Azt kell belátni, hogy $q(x)$ ortogonális R -re a $w(x)$ súlyfüggvényre nézve. Az $f(x) = q(x) \cdot R(x)$ egy $(2n-1)$ -edfokú polinom.

Tehát erre a (4.2) pontos, azaz:

$$\int_a^b w(x)f(x) \, dx = \int_a^b w(x)q(x)R(x) \, dx = \sum_{k=1}^n c_k w(x_k)R(x_k) = 0.$$

\Leftarrow

Tegyük fel, hogy $q(x)$ ortogonális minden legfeljebb $(n-1)$ -edfokú polinomra.

Legyen $f(x)$ legfeljebb $(2n-1)$ -edfokú polinom. Ekkor f a következőképpen írható fel:

$$f(x) = q(x)R(x) + r(x),$$

ahol $R(x)$ és $r(x)$ legfeljebb $(n-1)$ -edfokú polinom. Így felírhatjuk ezt a következőképpen:

$$\int_a^b w(x)f(x) \, dx = \underbrace{\int_a^b w(x)q(x)R(x) \, dx}_0 + \int_a^b w(x)r(x) \, dx = \sum_{k=1}^n c_k f(x_k).$$

5. Tétel. (ld. [3]) *A Gauss-kvadratúra formula súlyai mind pozitívak.*

6. Tétel. (ld. [3]) *Legyen $f \in C^{2n}[a, b]$. Ekkor a Gauss-kvadratúra hibája a következő:*

$$\int_a^b w(x)f(x) \, dx - \sum_{k=1}^n c_k f(x_k) = \frac{f^{2n}(\xi)}{(2n)!} \int_a^b w(x)[q(x)]^2 \, dx,$$

ahol $\xi \in [a, b]$.

1. Lemma. *Létezik a polinomoknak egy q_n sorozata, hogy $q_n = 1$ és*

$$q_n(x) = x^n + r_{n-1}(x), \quad n = 1, 2, \dots,$$

ahol $r_{n-1} \in P_{n-1}$ és q_n kielégíti az ortogonalitási feltételt:

$$\int_a^b w(x)q_n(x)q_m(x) \, dx = 0, \quad n \neq m.$$

4.1. Gauss-Csebisev kvadratúra

Tekintsük azt a Gauss-kvadratúrát, ahol a súlyfüggvény a következő:

$$w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}, \quad x \in [-1, 1].$$

A Csebisev-polinom a $[-1, 1]$ intervallumon a

$$T_n(x) := \cos(n \arccos x).$$

Nyilvánvalóan $T_0(x) = 1$ és $T_1(x) = x$. A $\cos(n+1)t + \cos(n-1)t = 2\cos(nt)$ addíciós képlet alapján levezethetjük a

$$T_{n+1}(x) + T_{n-1}(x) = 2xT_n(x), \quad n = 1, 2, \dots$$

rekurzív formulát. Ezért létezik $T_n \in P_n$, hogy

$$T_n(x) = 2^{n-1}x^n + \dots, \quad n = 1, 2, \dots$$

Helyettesítsük be az alábbiakba $x = \cos(t)$ -t:

$$\int_{-1}^1 \frac{T_n(x)T_m(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx = \int_0^\pi \cos(nt) \cos(mt) dx = \begin{cases} \pi, & n = m = 0, \\ \frac{\pi}{2}, & n = m > 0, \\ 0, & n \neq m. \end{cases}$$

Ezért az 1. lemma alapján: $q_n = 2^{1-n}T_n$. A $T_n = 0$ -nak van megoldása, ezért a kvadratúra alappontjai a Csebisev-polinom gyökei lesznek, azaz

$$x_k = \cos\left(\frac{2k+1}{2n}\pi\right), \quad k = 0, \dots, n-1.$$

A súlyokat pedig könnyen kiszámolhatjuk a

$$\sum_{k=0}^{n-1} c_k T_m(x_k) = \int_{-1}^1 \frac{T_m(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx, \quad m = 0, \dots, n-1.$$

pontoság feltételből. $T_m(x)$ -et behelyettesítve kapjuk, hogy

$$\sum_{k=0}^{n-1} c_k \cos\left(\frac{(2k+1)m}{2n}\pi\right) = \begin{cases} \pi, & m = 0, \\ 0, & m = 1, \dots, n-1, \end{cases}$$

amelynek megoldása megadja a

$$c_k = \frac{\pi}{n}, \quad k = 0, \dots, n-1.$$

súlyt. Tehát minden megvan, hogy felírjuk a Gauss-Csebisev kvadratúrát $n = 1, 2, \dots$ esetén:

$$\int_{-1}^1 \frac{f(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx \approx \frac{\pi}{n} \cdot \sum_{k=0}^{n-1} f\left(\cos \frac{2k+1}{2n}\pi\right).$$

4.2. Gauss-Legendre kvadratúra

Most nézzük azt az esetet, amikor a

$$w(x) = 1, \quad x \in [-1, 1]$$

a súlyfüggvény. Az

$$L_n(x) := \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n$$

az n -edik Legendre-polinom. Amelyről tudjuk, hogy $L_n \in P_n$. Ha $m < n$, akkor parciális integrálással az

$$\int_{-1}^1 x^m \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n dx = 0$$

összefüggést kapjuk, mivel a $(x^2 - 1)^n$ értéke a végpontokban 0. Ezért érvényes hogy,

$$\int_{-1}^1 L_n(x)L_m(x)dx = 0, \quad n \neq m.$$

Nézzük meg az $n = 1$ és $n = 2$ eseteket.

Az első Gauss-Legendre kvadrátúra alappontja az $x_1 = 0$. A súlyokat pedig megkapjuk az

$$c_1 = \int_{-1}^1 1 \, dx = 2$$

pontosság feltételből. Így az első Gauss-Legendre kvadrátúra az

$$\int_{-1}^1 f(x) \, dx = 2f(0)$$

lesz. Ez pedig a téglalapszabály a $[-1, 1]$ intervallumra.

A második Gauss-Legendre kvadrátúrát a következőképpen kapjuk meg:

$$\begin{aligned} c_1 + c_2 &= \int_{-1}^1 1 \, dx = 2 \\ c_1 x_1 + c_2 x_2 &= \int_{-1}^1 x \, dx = 0 \end{aligned}$$

Ezt az egyenletrendszert megoldva jutunk az

$$x_1 = -\frac{1}{\sqrt{3}}, \quad \text{és} \quad x_2 = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

alappontokhoz, és az

$$c_1 = 1 \quad \text{és} \quad c_2 = 1$$

súlyokhoz. Ezért felírhatjuk a második Gauss-Legendre formulát:

$$\int_{-1}^1 f(x) \, dx \approx f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{-1}{\sqrt{3}}\right).$$

Ennek hibája:

$$\int_{-1}^1 f(x) \, dx - f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right) - f\left(\frac{-1}{\sqrt{3}}\right) = \frac{1}{135} f^{(4)}(\xi),$$

ahol $\xi \in [-1, 1]$.

Azonban a Gauss-Legendre kvadratúra nemcsak a $[-1, 1]$ intervallumra alkalmazható, hanem tetszőleges $[a, b]$ intervallumra is. Ekkor

$$x = \frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}.$$

Legyen

$$g(t) := f\left(\frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}\right).$$

Ekkor

$$\int_a^b f(x) \, dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 g(t) \, dt \approx \frac{b-a}{2} \sum_{k=1}^n c_k f\left(\frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}\right).$$

Így tehát ezzel a képlettel tetszőleges intervallumon is alkalmazhatjuk a Gauss-Legendre kvadratúrát.

5. fejezet

Összefoglalás

A dolgozatban a numerikus integrálás alapjaival próbáltam megismertetni az olvasókat. Azt, hogy ez miért is hasznos számunkra, és hogy milyen módszereket használhatunk az integrálok közelítő kiszámítására. Ezeknek a módszereknek egy részét írtam le, mutattam be őket.

A bemutatást az interpolációs kvadratúrákkal kezdtem. Ez a formula n alappont esetén az $(n - 1)$ -edfokú polinomok osztályán pontos. Ezután a Newton-Cotes formulák következtek, ezek nyílt és zárt változatai. A cél az volt hogy csökkentsük a hibát. Ezután ezt még jobban szeretnénk volna csökkenteni, ezért bemutatottam az összetett formulákat, amik sok részintervallum esetén pontosabbak mint az egyszerű formulák. De még mindig nem elég hatékonyak ezek a formulák, ugyanis az egyszerű formulák magas alappontszám esetén adnak pontosabb eredményt, az összetett formulák pedig sok részintervallumnál. Erre mutattam néhány példát is. Tehát más módszereket kell keresni, és egy ilyen a Gauss-kvadratúra, aminek foka kétszer nagyobb lesz mint a Newton-Cotes formulaké, kis alappontszám mellett.

Én ezeket az egyszerű eseteket mutattam be részletesen.

Irodalomjegyzék

- [1] Stoyan Gisbert: *Numerikus matematika mérnököknek és programozóknak*, Typotex Kiadó, Budapest, 2007
- [2] Peter Henrici: *Numerikus analízis*, Műszaki könyvkiadó, Budapest, 1985
- [3] Rainer Kress: *Numerical analysis*, Springer, 1998
- [4] Stoyan Gisbert, Takó Galina: *Numerikus módszerek I.*, Typotex Kiadó, Budapest, 2005
- [5] <http://www.inf.unideb.hu/valseg/dolgozok/koko/files/numanal2.pdf>
- [6] [http://hu.wikipedia.org/wiki/Gauss – kvadrat%C3%B4](http://hu.wikipedia.org/wiki/Gauss%20-%20kvadrat%C3%B4)
- [7] [http://mathworld.wolfram.com/Newton – CotesFormulas.html](http://mathworld.wolfram.com/Newton%20-%20CotesFormulas.html)
- [8] Faragó István: *Alkalmazott analízis I. előadásjegyzet*, ELTE, 2008